

DK Betjeningsvejledning
GB User manual
DE Bedienungsanleitung
IT Manuale d'Istruzioni
FR Manuel d'utilisation



TMX 600 / TMX 1000 / TMX1300 TMX 1600 / TMX 2000



FR - Instructions originales

1. Contenu du paquet	172
2. Symboles de sécurité.....	173
3. Règles de sécurité	174
4. Préparation avant l'installation	176
5. Installation et placement de la station de recharge	177
6. Pose du câble périphérique	180
7. Connecter le câble périphérique à la station de charge	188
8. Alimenter la station de charge	190
9. Démarrage et test de l'installation.....	191
10. Paramètres	192
11. Description de l'affichage	193
12. Installation de l'application	194
13. Préparation avant la connexion au robot	194
14. Configuration de l'application	195
15. Utilisation de l'application.....	197
16. Fonctions du robot	201
17. Capteur de pluie	203
18. Manipulation du robot tondeuse.....	203
19. Nettoyage et remplacement des pièces.....	205
20. Stockage hivernal	207
21. Remplacement de la batterie	208
22. Accessoires	209
23. Codes d'erreur	210
24. Données techniques	213
25. Déclaration UE de conformité	214

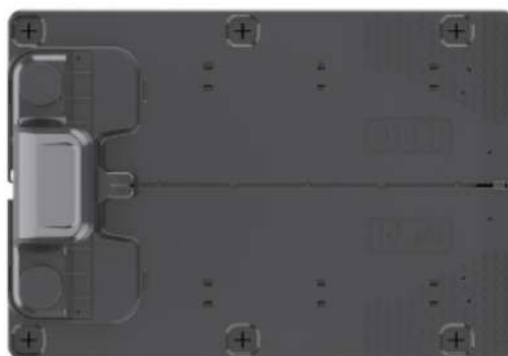
**Les instructions d'utilisation sont mises à jour
en permanence.**

**Vous trouverez toujours la dernière version du
manuel sur www.texas.dk
(Scannez le code QR au dos du robot)**

1. Contenu du paquet



Robot tondeuse



Station de charge



Fixation pour la station de charge (x6)



Lames de rechange (x6)



Câble périphérique

130m (TMX 600)
170m (TMX 1000)
200m (TMX 1300)
200m (TMX 1600)
250m (TMX 2000)



Piquets
x180 (TMX 600)
x230 (TMX 1000)
x250 (TMX 1300)
x280 (TMX 1600)
x320 (TMX 2000)



Chargeur



Manuel d'instruction

Outils nécessaires (non fournis)



Pince coupante



Pince à sertir



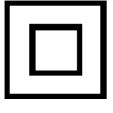
Marteau



Mètre

2. Symboles de sécurité

SYSTÈMES D'ALERTE SUR ROBOT TONDEUSE	
	Lire les instructions avant l'utilisation
	Gardez vos distances avec le robot tondeuse lorsqu'il est en action. Gardez les mains et les pieds à l'écart des lames en rotation. Ne mettez jamais les mains ou les pieds à proximité ou sous la machine lorsque le robot tondeuse est en action.
	Assurez-vous que la machine est éteinte et que le bouton d'alimentation est réglé sur OFF avant de commencer l'entretien ou l'inspection de la machine.
	Ne vous asseyez jamais sur la machine.
	Marque d'approbation CE
	Avertissement : Ne placez pas vos mains ou vos pieds sous le plateau de coupe.
	Les tondeuses robot ou les stations de charge ne doivent pas être jetées avec les déchets ménagers ordinaires, car ces produits contiennent des composants électroniques. Le produit doit être livré à des stations de recyclage ou à d'autres installations qui peuvent traiter le recyclage de l'électronique.
	Niveau sonore garanti.
	Le câble périphérique (basse tension) ne doit pas être prolongé ou fendu. Il convient de prendre des précautions lors de la taille, de la coupe des bords ou de l'enlèvement des mauvaises herbes à proximité du câble périphérique afin de ne pas l'endommager.
SYSTÈMES D'ALERTE SUR BATTERIE	
	La batterie ne doit jamais entrer en contact direct avec l'eau.
	Ne jamais exposer la batterie au feu ou à une autre source de chaleur (max 40°C).
	Étiquette de recyclage. Les matériaux de la batterie peuvent être recyclés.

 Li-Ion	La batterie de la tondeuse robot est de type Li-ion. La batterie ne doit pas être éliminée avec les déchets ménagers ordinaires. La batterie doit être éliminée dans des stations de recyclage.
SYSTÈMES D'ALERTE SUR BORNE DE RECHARGE	
	SMPS (alimentation à découpage)
	Double isolation.
	SMPS (Switch mode power supply) avec une alimentation isolante de sécurité résistant aux courts-circuits.

3. Règles de sécurité

AVERTISSEMENT : Lisez tous les avertissements et instructions de sécurité.

Lorsque vous travaillez avec la tondeuse robot, les instructions de sécurité doivent être strictement respectées. Lisez attentivement les instructions avant de démarrer votre machine. Assurez-vous que vous pouvez arrêter la machine immédiatement en cas d'accident. Le non-respect des avertissements et des consignes de sécurité peut contribuer à un choc électrique, un incendie et des blessures graves.

Les avertissements, précautions et instructions décrits dans ce manuel d'instructions ne peuvent pas couvrir toutes les conditions ou situations qui peuvent se présenter. L'utilisateur doit donc faire preuve de bon sens et de prudence lors de l'utilisation de la machine.

Sécurité

- Lisez attentivement les instructions et assurez-vous que vous, en tant que consommateur, comprenez toutes les instructions.
- Ne laissez pas les personnes qui ne sont pas familiarisées avec l'utilisation du robot tondeuse, ni les enfants, l'utiliser.
- L'opérateur de la machine est responsable des autres personnes présentes dans la zone de travail et de leurs biens.

Utilisation de la machine

- Assurez-vous que le câble périphérique est monté comme indiqué dans le manuel.
- Inspectez régulièrement la zone où la machine sera utilisée et retirez toutes les pierres, les bâtons et autres débris qui pourraient endommager le robot de tonte.
- Vérifiez les lames et les vis tous les 2 mois : Vérifiez si les lames sont usées ou endommagées et si les vis sont intactes (les lames entament lentement les vis et finissent par les détruire). Remplacez les lames et les vis usées ou endommagées si nécessaire, afin de maintenir l'équilibre. Les lames peuvent être retournées afin de pouvoir être utilisées 2 fois. Remplacez toujours toutes les vis et tous les couteaux simultanément ! Il est recommandé de les changer tous les ans.
- La machine ne doit pas être utilisée pour un usage autre que celui décrit dans les instructions.

- N'utilisez que des accessoires et des pièces de rechange d'origine. L'installation de pièces non approuvées peut entraîner un risque accru et n'est donc pas légale. Toute responsabilité est exclue en cas d'accident ou d'autres dommages causés par l'installation de pièces non originales.
- N'utilisez pas la force lorsque vous utilisez l'outil. Utilisez le bon outil pour le travail.

Général

- N'utilisez pas la tondeuse robot sans que la housse en plastique soit correctement fixée à la machine.
- Ne tenez pas vos mains et vos pieds près des pièces en rotation.
- Ne tenez pas et ne soulevez pas la tondeuse robot si une roue ou un moteur de tonte est en marche.
- Tout d'abord, appuyez sur le bouton STOP.
- Éteignez complètement la tondeuse robot (en maintenant le bouton OFF enfoncé) avant de l'utiliser :
 - Enlever tous types de saletés ou d'objets bloquants.
 - Entretenir, nettoyer ou réviser la tondeuse robot.
- Démarrez le robot tondeuse en suivant les instructions. Lorsque le robot est mis en marche (le distributeur est activé), n'oubliez pas d'éloigner vos mains et vos pieds des lames en rotation.
- Ne soulevez ou ne transportez jamais la tondeuse robot lorsque le bouton d'alimentation principal est allumé.
- Ne laissez pas les personnes qui ne savent pas comment fonctionne le robot tondeuse l'utiliser.
- Ne posez rien sur le dessus de la tondeuse robot ou sur la station de charge.
- N'utilisez pas le robot tondeuse si les lames, les écrans en plastique, les boulons, les vis, etc. sont endommagés. Il est avantageux de ne laisser le robot couper l'herbe que lorsqu'elle est sèche. Cela donne un résultat de tonte plus agréable et évite que l'herbe mouillée ne se dépose sur le dessous du robot (ce qui réduit le besoin de nettoyage).
- Lorsque la tondeuse est réglée sur le cycle de tonte automatique, assurez-vous qu'il n'y a pas de jeu ou d'activité sur la zone de tonte du robot pendant la période de tonte définie.

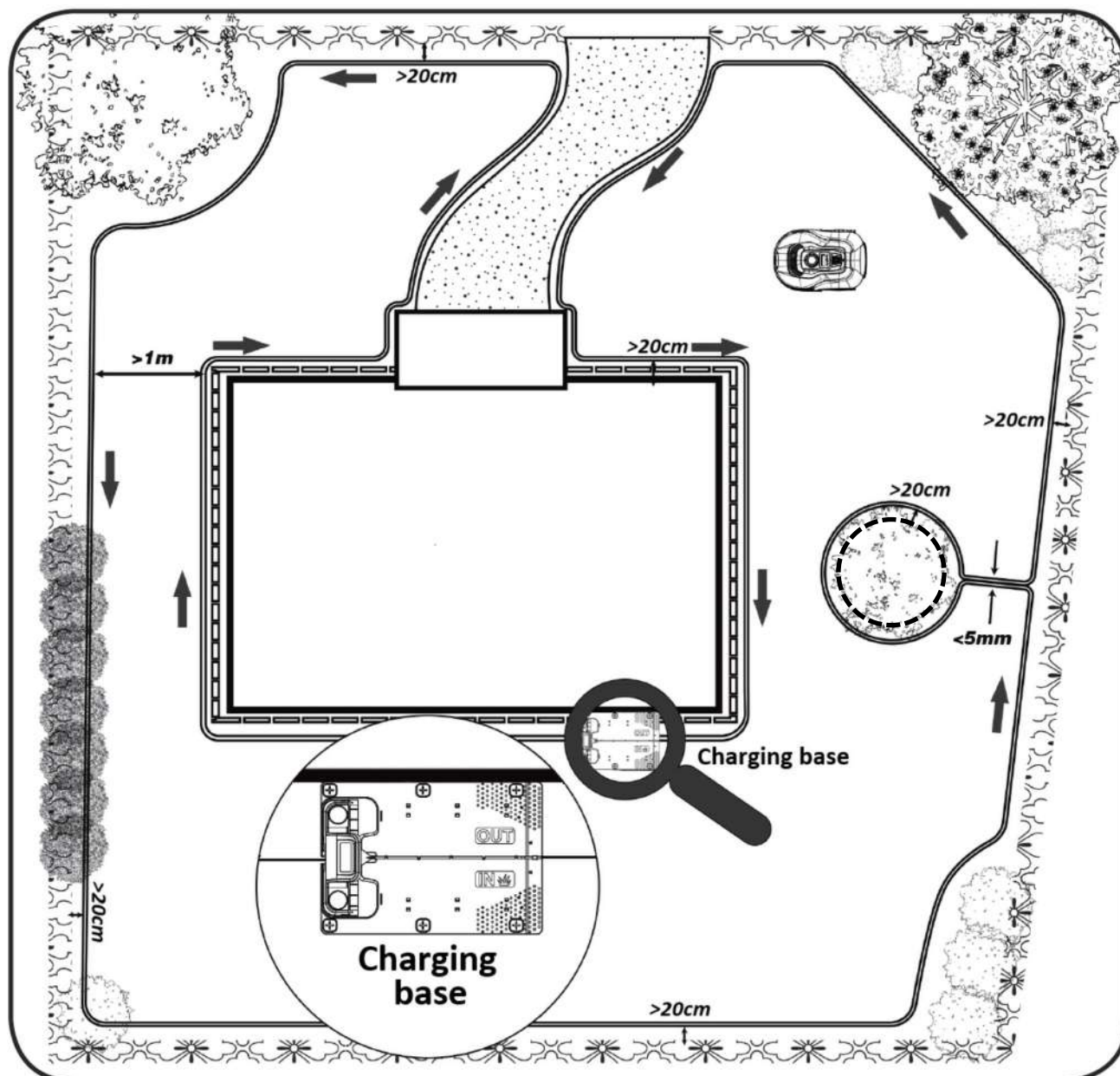
Sécurité personnelle

- Si le bouton ON/OFF est cassé ou ne fonctionne pas correctement (ne peut pas être éteint), n'utilisez pas la tondeuse robot.
- Soyez toujours conscient de ce que vous faites et faites preuve de bon sens lorsque vous utilisez la tondeuse robot.
- Les mineurs ne doivent pas utiliser la machine.
- La machine ne doit être utilisée que par des personnes reposées et en bonne santé. Les personnes sous l'influence de l'alcool, de drogues ou de substances euphorisantes ne sont pas autorisées à faire fonctionner le robot.

4. Préparation avant l'installation

Il est recommandé de faire un croquis de sa pelouse avec les obstacles que l'on souhaite protéger en tant qu'utilisateur. Cela permet d'avoir une bonne vue d'ensemble des travaux de pose des câbles, ainsi que du meilleur emplacement pour la station de recharge.

Tracez le câble périphérique de la station de charge autour du jardin et autour de tout obstacle que vous souhaitez protéger, comme des parterres de fleurs, des petits arbres, etc.



Le chapitre suivant explique comment installer le robot tondeuse. Par conséquent, lisez attentivement ce chapitre avant de planifier et d'installer le câble périphérique.

Vérifiez également le besoin prévu en câble de délimitation (longueur). Beaucoup de câble est inclus pour entourer les pelouses jusqu'à la limite de capacité, mais si vous avez de nombreux parterres de fleurs (îles) à l'intérieur de la pelouse où le câble fera le tour, cela peut consommer plusieurs mètres de câble supplémentaire. Dans ce cas, il peut être nécessaire d'acheter du câble de délimitation supplémentaire et de le prolonger.

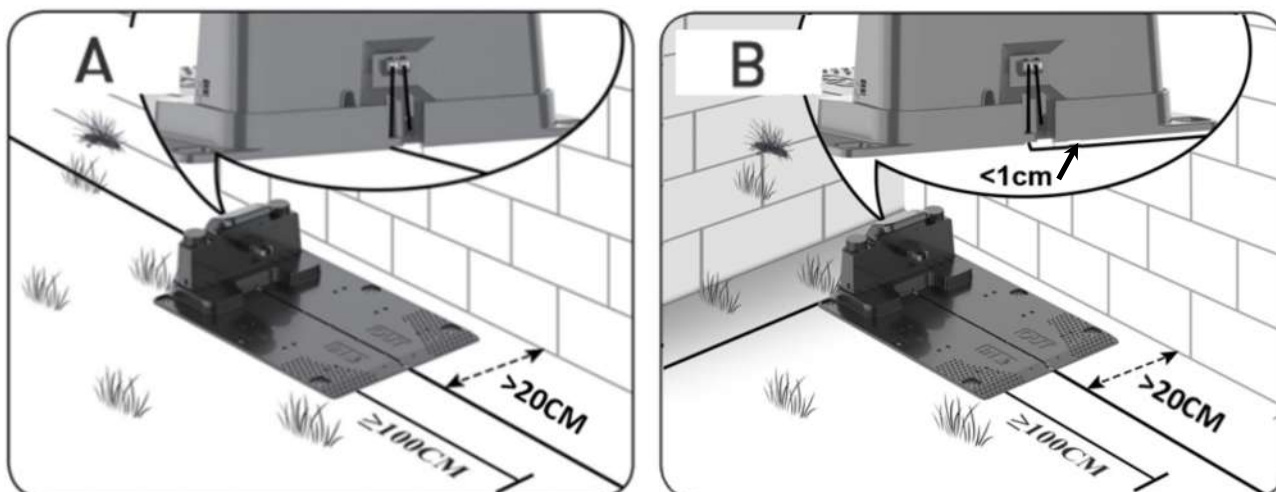
5. Installation et placement de la station de recharge

L'emplacement de la station de charge nécessite la présence d'une prise de courant 230V à proximité. Sinon, une rallonge doit être tirée jusqu'à l'emplacement souhaité de la station de charge. L'entrée plate de la station doit être orientée vers la droite.

Assurez-vous que la couverture Wi-Fi est bonne à l'endroit où vous placez la station de charge (à proximité du routeur Wi-Fi).

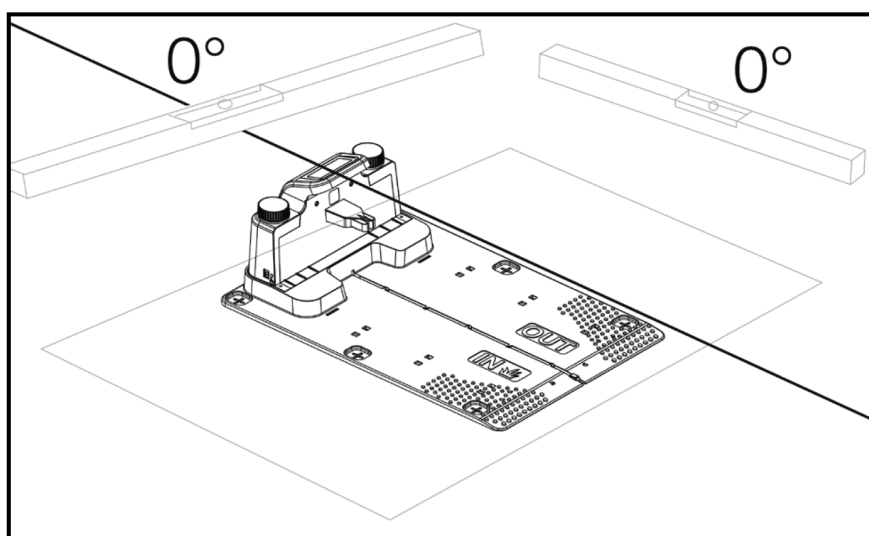
La station de recharge peut être située de deux façons :

- Le long d'un des côtés (A)
- Dans un coin (B)



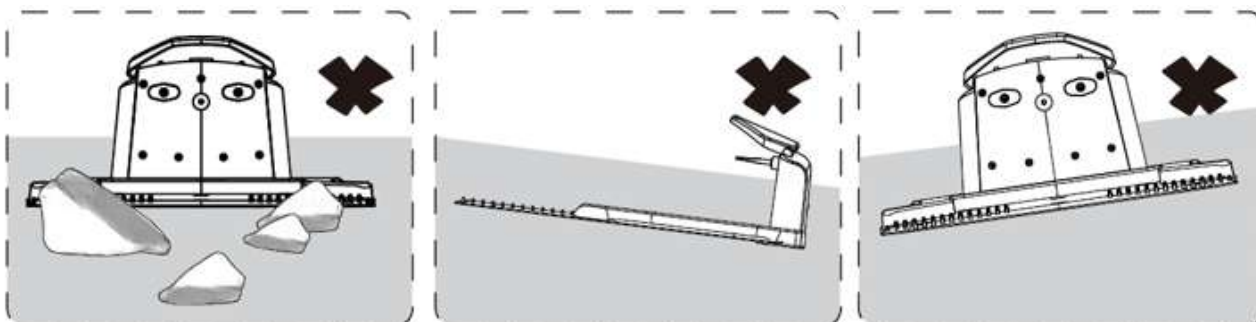
Si un coin est choisi, il faut s'assurer que le câble périphérique peut passer derrière la station de charge aussi près que possible de la plaque arrière ($<1\text{ cm}$) et dans le connecteur, voir illustration (B). Dans ce cas, il y aura une petite zone derrière la station de charge, qui ne pourra pas être coupée. Cette zone peut être recouverte de carreaux ou de pierres au lieu d'herbe.

Remarque : il est recommandé d'avoir 1 à 2 m de câble supplémentaire en plus, si possible. Voir la section 7 "Connecter le câble périphérique à la station de charge".



La station de charge doit être placée sur une surface parfaitement plane et doit disposer d'un tronçon parfaitement droit d'au moins 1 mètre devant la station de charge, afin de garantir que la tondeuse robot ait la bonne trajectoire vers la station de charge. Il est important de respecter cette consigne.

Configuration incorrecte:

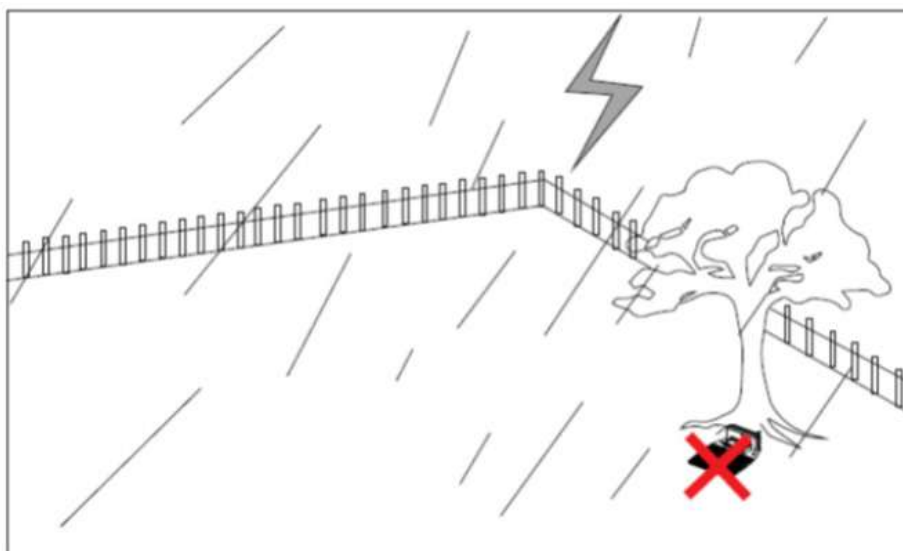


Si votre pelouse/sol devant la station de charge est mou ou commence à s'écraquer lors de l'entrée et de la sortie du robot de la station de charge, il est recommandé de placer une plaque en plastique ou un tapis en caoutchouc devant l'entrée de la station de charge.

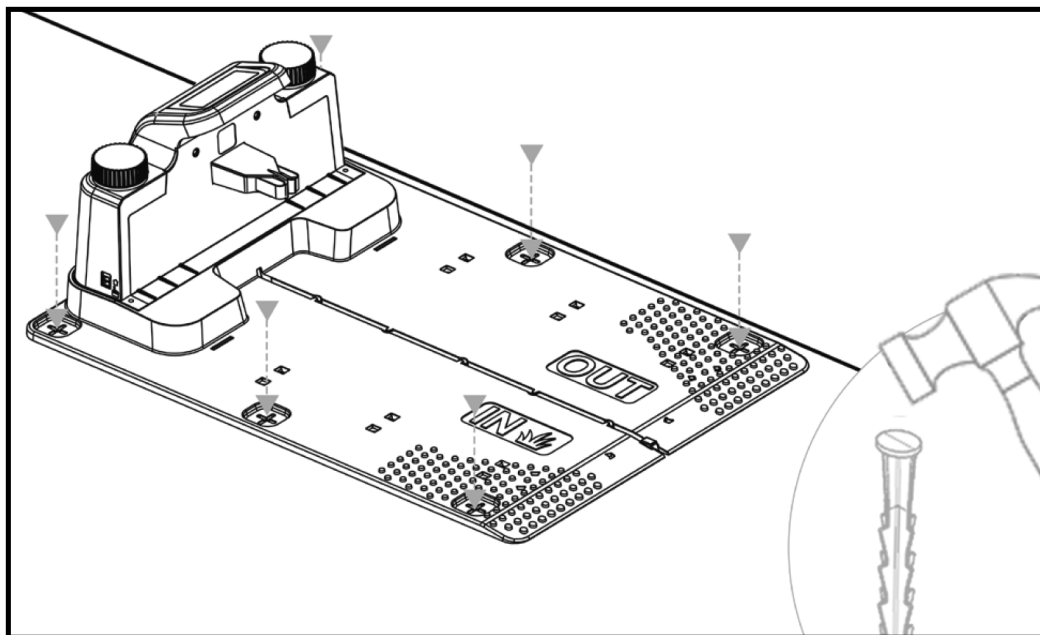
Protection contre le foudroiement

Pour protéger la tondeuse robot de la foudre, il est recommandé de ne pas placer la station de charge sous ou près d'un grand arbre. De même, il est interdit de tirer une rallonge jusqu'à la station de charge à proximité de grands arbres.

Il est recommandé de ne pas faire fonctionner le robot tondeuse lorsqu'il y a un orage en raison de la détérioration des composants électroniques par la foudre. De même, en cas d'orage, il est recommandé de couper complètement l'alimentation de la station de charge et, si possible, de débrancher le câble périphérique de la station de charge.



Fixez la station de charge avec les 6 vis/chevilles fournies.



Assurez-vous que la zone "OUT" est orientée vers le bord de la pelouse.

Une fois que vous avez trouvé le bon emplacement et que la station de charge est installée, ne branchez PAS encore le courant. Il faut d'abord poser le câble périphérique et le raccorder à la station de charge. Ensuite, l'alimentation électrique peut être raccordée.

CONSEIL

La station de charge et le robot tondeuse peuvent être installés à ciel ouvert. Mais il est recommandé de construire un toit / garage pour la station de charge, car il protégera le robot des intempéries et prolongera sa durée de vie. Vous pouvez également acheter un toit de garage original, qui s'adapte à la station de charge. Voir plus d'informations dans la section 22 "Accessoires".



6. Pose du câble périphérique

Lisez toute la section avant de commencer!

La pose du câble périphérique est la chose la plus importante lors de l'installation, car une pose correcte du câble donne un résultat plus satisfaisant.

Le robot tondeuse ne peut pas couper jusqu'au bord pour des raisons de sécurité (distance entre le plateau de coupe et les lames). Vous devez donc savoir qu'il reste un bord d'herbe tout autour de la pelouse, qui ne peut pas être coupé par le robot tondeuse. Dans certains cas, vous devez couper l'herbe avec un coupe-herbe ou une tondeuse à gazon ordinaire, si nécessaire. Vous pouvez également poser une large bordure de carreaux (au moins 12 cm) tout autour de la pelouse, au même niveau que l'herbe, sur laquelle le robot peut rouler. Vous évitez ainsi un bord de pelouse qui ne peut pas être coupé. Voir la section "Coupez le long des dalles".

Idéalement, vous voulez que cette bordure d'herbe non coupée soit aussi petite que possible, et le câble périphérique doit donc être placé aussi près que possible de la bordure.

Dans des conditions optimales, une distance de 20 cm sera idéale (25 cm du modèle TMX1600/2000), mais elle nécessite le respect de certaines conditions:

- La pelouse doit être plate sur les bords afin que le robot ne puisse pas glisser en cas d'humidité.
- Les fleurs, les plantes et les branches ne doivent pas pendre bas au-dessus de la pelouse.
- Les roues ne doivent pas pénétrer dans le lit du sol pendant la conduite.
- Les roues et le plateau de coupe ne doivent pas entrer en contact avec des obstacles.

Cela signifie que le robot doit être en mesure de faire le tour du câble périphérique sans rencontrer d'obstacle et sans entrer en contact avec quoi que ce soit, sans que les roues ne pénètrent dans le sol.

Si les conditions ci-dessus ne peuvent être respectées, il peut être nécessaire d'augmenter la distance. Cela dépend de la disposition spécifique du jardin. Il est recommandé de prévoir une distance supplémentaire d'au moins 1 cm, car le câble périphérique peut se déplacer légèrement au bout d'un certain temps, lorsque l'herbe pousse.

Si vous effectuez un changement en utilisant le câble périphérique (par exemple, autour d'un parterre de fleurs au milieu de la pelouse ou d'une piscine creusée / d'une trampoline), il est alors recommandé d'augmenter la distance à 25-30 cm afin qu'il ne risque pas de tomber.

Préparation:

D'abord, trouvez la bobine de câble et trouvez l'extrémité libre. Ensuite, trouvez les piquets de fil. Préparez une règle pliante ou une règle de distance faite maison comme bâton de mesure de 20 cm de long, par exemple, afin de pouvoir facilement établir une distance cohérente et correcte par rapport au bord de l'herbe / aux obstacles. En outre, un marteau, une pince à sertir et une paire de ciseaux / coupe-fil doivent être utilisés pour couper le fil (ce n'est pas inclus).

N'oubliez pas que l'herbe ne doit pas dépasser 60 mm de hauteur avant de commencer à Travailler, sinon il faut d'abord la tondre avec une tondeuse à gazon ordinaire (avec ramassage). Il est recommandé de couper l'herbe à 35-40 mm avant d'installer le robot.

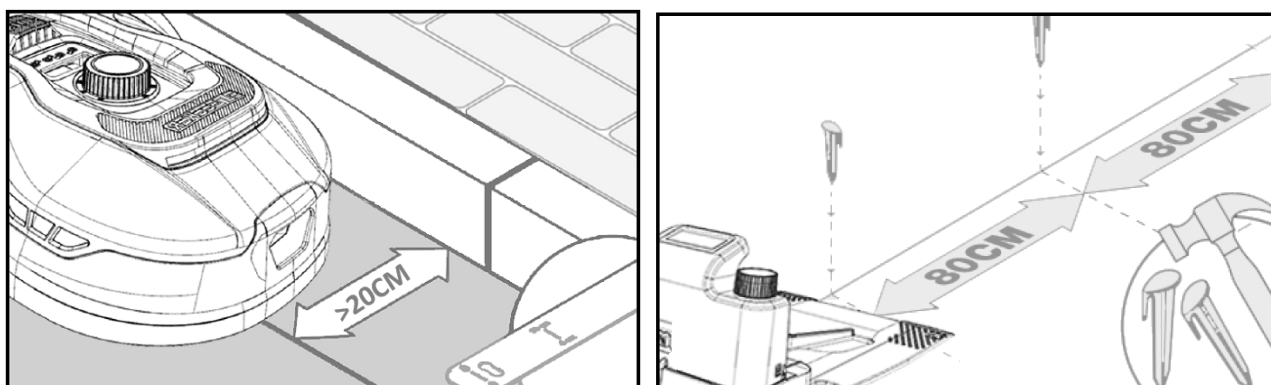
Pose du câble périphérique:

Commencez la pose du câble au niveau de la station de charge et placez une longue partie sous la station de charge, qui se trouve environ 50 cm plus loin, de sorte qu'il y ait suffisamment de câble pour travailler lors de la connexion du fil dans les connecteurs de la station de charge.

Déroulez le câble périphérique, faites-en le tour dans le sens des aiguilles d'une montre, placez-le sur l'herbe et fixez-le à l'aide des piquets de câble. Il n'est pas nécessaire de creuser le câble dans le sol. Au bout de quelques mois, l'herbe poussera sur le câble et il ne sera plus visible. (Si vous voulez le creuser, mettez-le à environ 2 cm sous la surface de l'herbe).

RAPPEL : Gardez une distance d'au moins 20 cm par rapport au bord de l'herbe/des obstacles (25 cm du modèle TMX1600/2000). Utilisez une règle pliante ou une règle de distance faite maison. S'il y a des haies, des fleurs/plantes suspendues au-dessus de la pelouse, la distance doit être augmentée ici. Il est important que le robot puisse passer librement sans heurter les branches, etc.

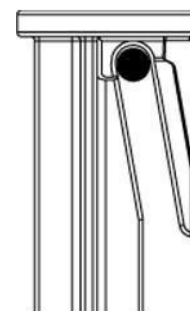
REMARQUE : la longueur maximale autorisée du câble périphérique est de 300 m pour le modèle TMX600/1000/1300 et de 400 m pour le modèle TMX1600/2000. La surface totale de coupe ne doit pas dépasser la surface maximale que le robot peut couvrir.



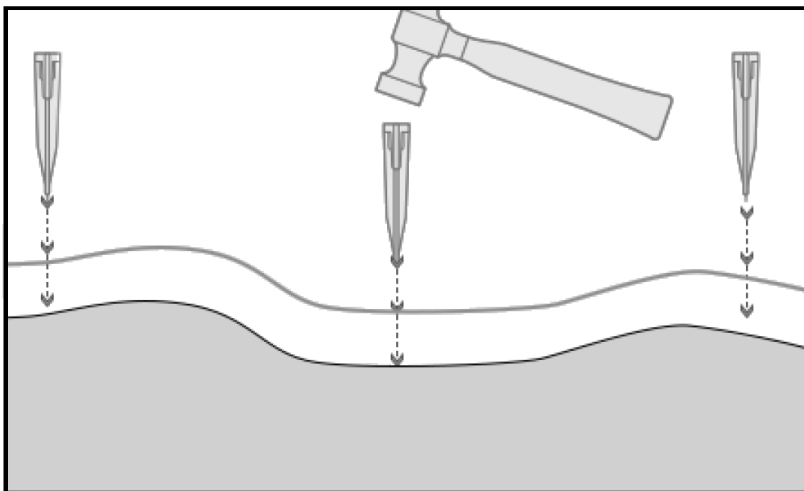
Le fil d'antenne est maintenant posé autour du jardin selon le croquis de votre jardin. Placez une cheville en fil de fer tous les 80 cm environ sur les tronçons droits et plus près des coins ou des courbes.

Plus le câble est posé près du sol, moins il y a de risque de tomber sur le câble ou qu'il soit coupé par le robot tondeuse. Le courant à l'intérieur du câble périphérique n'est que de 20V et ne présente donc aucun danger pour les humains ou les animaux.

Assurez-vous que le câble est correctement fixé dans la cheville (voir photo) avant de l'enfoncer dans le sol.



Veillez à placer les piquets de fil aux points les plus bas de la pelouse afin que la Le câble est partout maintenu serré contre la pelouse. Une distance plus proche que 80cm peut être nécessaire.

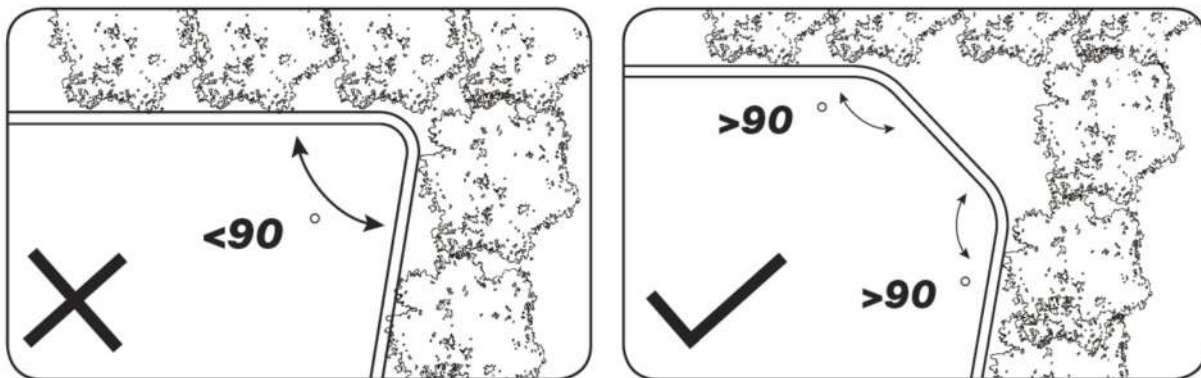


CONSEIL

Vous pouvez initialement poser le fil avec une plus grande distance entre les piquets de fil (par exemple, avec une distance de 160/240 cm) mais suffisamment près pour qu'il soit raisonnablement serré partout et ne puisse pas être touché par les lames. Une fois la construction terminée, vous pouvez faire un test où le robot sort le long du bord et rentre le long du bord pour voir s'il se déplace librement et sans entrave dans les deux sens. Il est plus facile d'ajuster l'emplacement du câble périphérique s'il y a moins de chevilles de câble à arracher. Tout essai de conduite doit être effectué avec la hauteur de coupe la plus élevée, et il est recommandé de retirer d'abord les lames, afin de ne pas risquer de couper le câble !

Coins

Lorsque vous arrivez à un coin de votre jardin, il est important que le fil prenne une courbe douce et ne suive pas un coin à un angle de 90°. Utilisez plusieurs piquets de fil à cet endroit pour obtenir une courbe optimale. Tout point du fil doit se trouver à au moins 20 cm du bord.



Obstacles dans le jardin

Les obstacles fixes du jardin d'une hauteur supérieure à 100 mm, tels que les murs, les clôtures, les meubles de jardin, les poteaux, etc., n'ont pas besoin d'être protégés par le câble périphérique, car les capteurs d'obstacles du robot détectent une collision avec l'obstacle, puis s'arrêtent, font demi-tour et trouvent une nouvelle direction.

Arbres

La plupart des arbres du jardin seront simplement considérés par le robot tondeuse comme un obstacle ordinaire "fixe" et n'ont donc pas besoin d'être protégés. Toutefois, certains arbres qui ont une forme conique au sol sous la forme de racines exposées inférieures à 100mm doivent être protégés par un câble périphérique.

Cela permet d'éviter que le robot ne monte sur les racines et ne se coince ou n'endommage les lames ou le plateau de coupe.



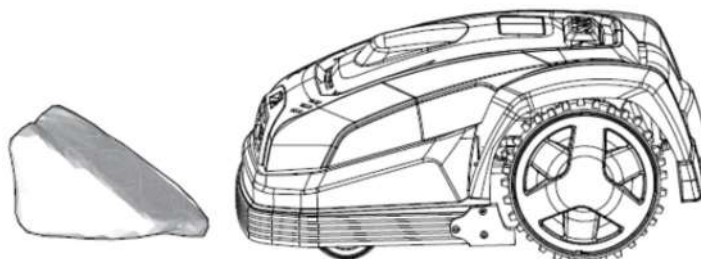
Enlever les fruits et les branches tombés

S'il y a des fruits et des branches tombés, cela peut arrêter la tondeuse robot. Débarrassez toujours la pelouse de ces éléments afin d'éviter les temps d'arrêt.

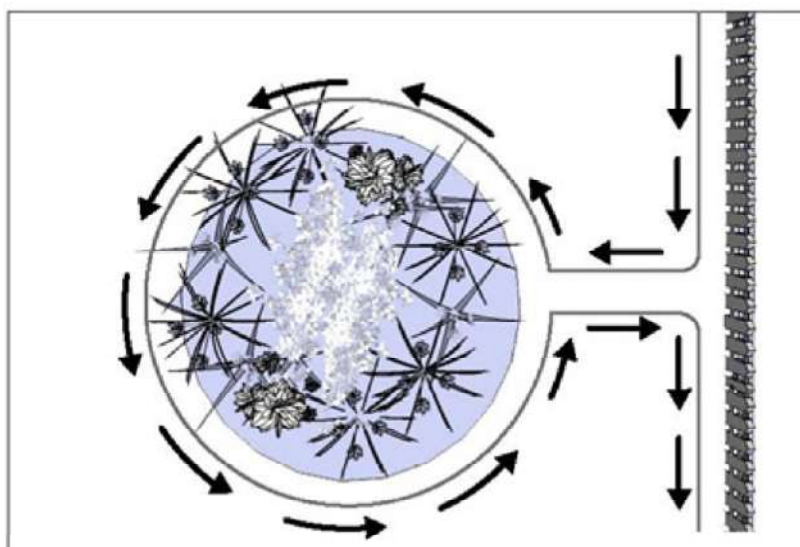
En septembre-octobre surtout, de nombreuses pommes tombent des pommiers. Ceux-ci peuvent provoquer l'arrêt du robot. Si la zone située sous les pommiers est incluse dans la zone de coupe du robot, vous devez être prêt à retirer les pommes avant que le robot ne fonctionne. Il est également possible d'omettre la zone située sous les pommiers lors de la pose du fil d'antenne.

Pierres

Si des pierres se trouvent dans la zone de coupe du robot, il est important d'évaluer si le bord de la pierre est plus haut ou plus bas que 100 mm, et si la pierre doit être protégée ou retirée pour éviter d'endommager le robot.

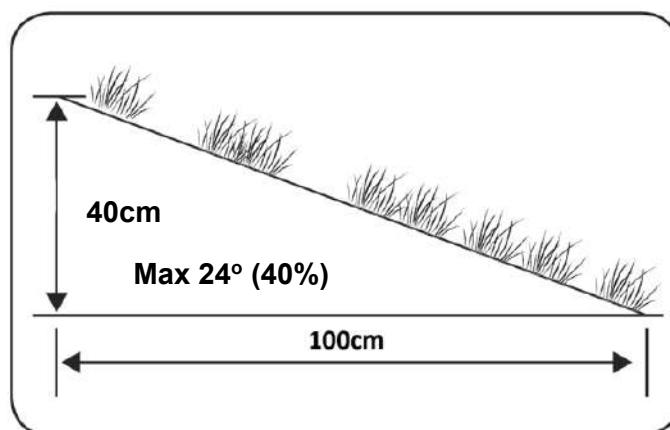


Pour les obstacles/zones qui doivent être laissés hors de la zone de coupe par le fil, il est important de suivre la direction d'où vous êtes parti. (Voir l'image)

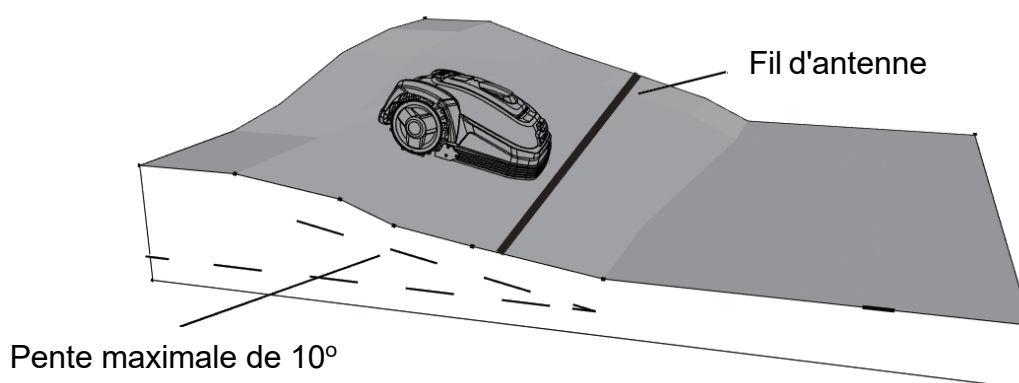


Pentes

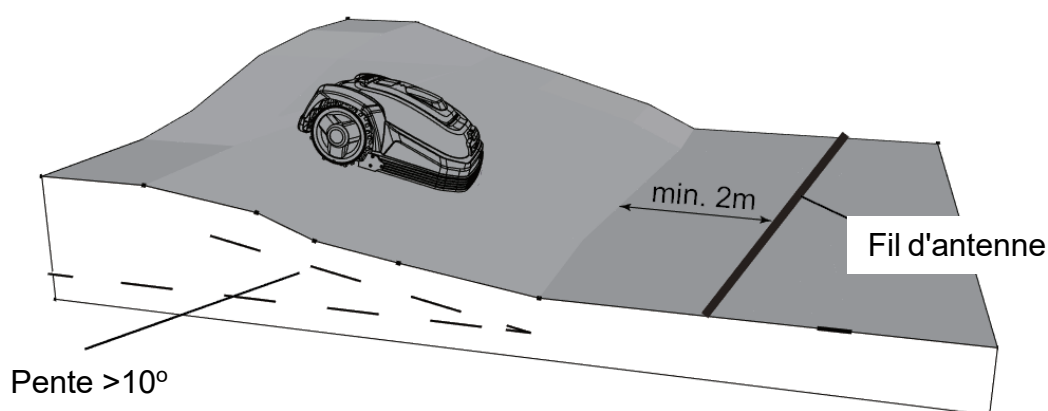
Le robot tondeuse peut monter et descendre des pentes d'une inclinaison maximale de 20°.



S'il y a une descente directe vers le câble périphérique, la pente ne doit pas dépasser 10° pour empêcher le robot de passer par-dessus le câble, si le frottement de l'herbe est faible.



S'il y a une descente directe vers le câble périphérique, la pente ne doit pas dépasser 10° pour empêcher le robot de passer par-dessus le câble, si le frottement de l'herbe est faible.

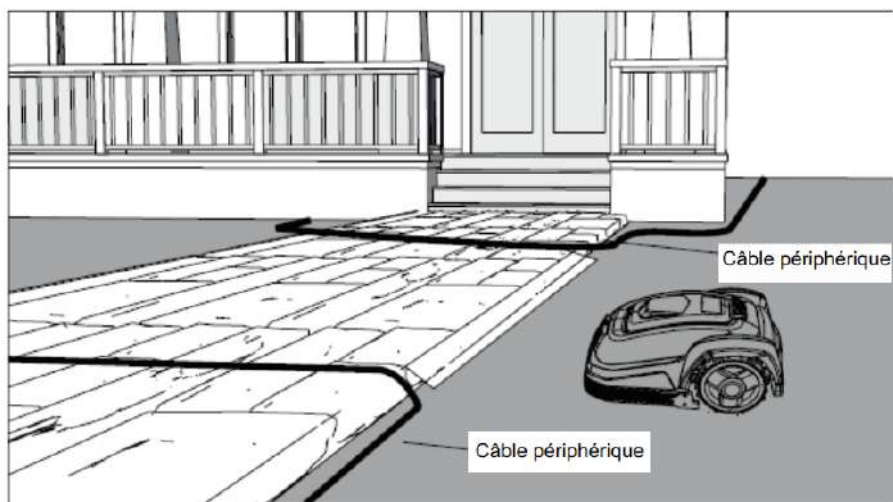


Distance horizontale encm	Distance verticale encm	Inclinaison endegrés
100	18	10°

Chemins, allées et dalles

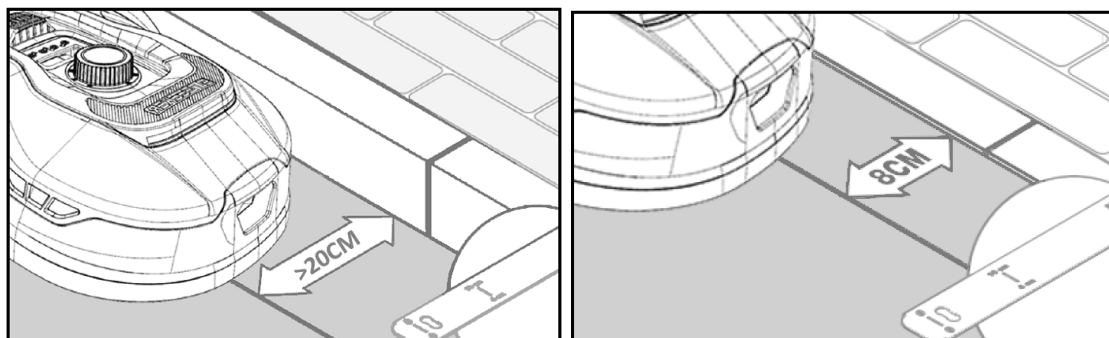
Si, dans la zone de tonte du robot, il y a un couloir de marche ou une zone de conduite de voiture qui se trouve à un niveau différent de celui de la pelouse, il faut éviter que le robot essaie de passer sur cette zone pour atteindre l'herbe de l'autre côté. Au lieu de cela, un câble de délimitation doit être posé à au moins 20 cm de la zone/du bord.

Si la pelouse et le couloir de promenade/la zone de conduite de la voiture sont à la même hauteur, vous pouvez laisser le robot conduire au-dessus de la zone à l'aide du câble périphérique (voir l'image).



Coupe le long des carreaux

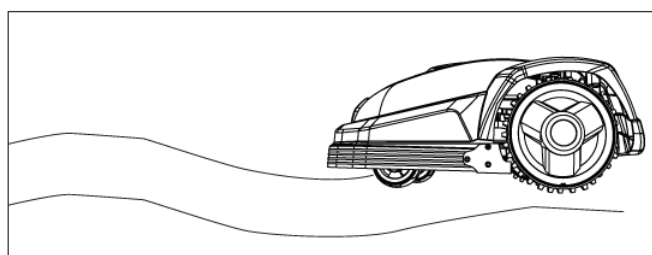
Si la zone à carrelé est plate et de niveau avec la pelouse, vous pouvez laisser le robot sortir un peu dans la zone à carrelé avec une roue et couper ainsi le bord de la pelouse. Posez ici le câble périphérique à une distance de 8 cm du bord.



Surface de la pelouse inégale

Si la pelouse présente une surface irrégulière, les lames risquent d'être endommagées, car elles risquent de heurter le sol. Il faut éviter cela pour garantir la durabilité du robot tondeuse.

Nivelez la zone de coupe, remplissez les trous de terre. S'il n'est pas possible de niveler la surface, cette zone doit être exclue de la zone de coupe avec un câble de délimitation.

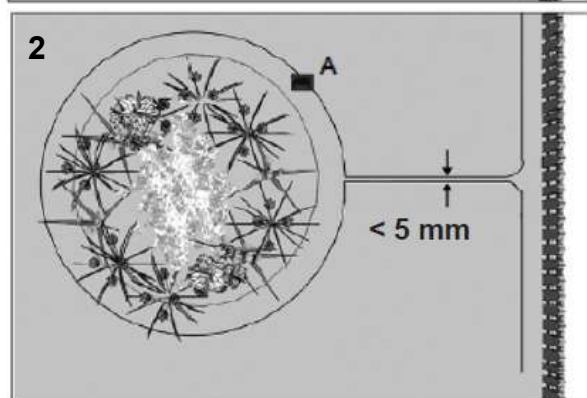
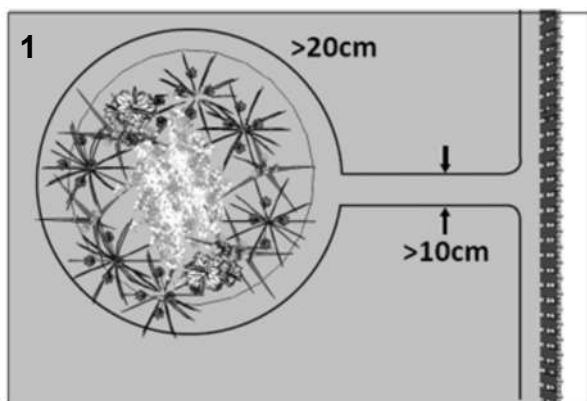


Lots de fleurs

Si la zone de coupe contient des parterres de fleurs qui doivent être protégés par un fil d'enceinte, il existe deux options pour cela, comme suit:

1. Utiliser le fil de fer comme un mur

Si vous souhaitez que le robot tondeuse suive le câble autour du parterre, les câbles parallèles doivent être espacés d'au moins 10 cm et distants d'au moins 20 cm du parterre (voir image 1). La distance entre le bord de la pelouse et la plate-bande doit être d'au moins 80 cm (voir photo 3). La longueur totale de l'"île" doit être de 28 m maximum, mesurée à partir du bord/long côté.



2. Utiliser le fil de fer comme mur caché

Si vous voulez que le robot roule sur les 2 fils parallèles, ils doivent être complètement proches avec une distance de 5 mm maximum (et ne pas se croiser). Dans ce cas, il sera nécessaire de placer un obstacle (par exemple, une pierre, un poteau) sur la position A (voir image 2) pour s'assurer que le robot ne se contente pas de tourner en rond. Il doit y avoir une distance d'au moins 80 cm entre l'obstacle et la plate-bande (voir photo 3).

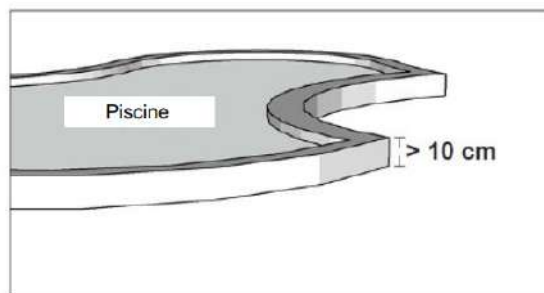
Note : La position A doit être une zone plate et ne doit pas être en pente. Autour de la position A, il doit y avoir une zone plate d'au moins 0,5 x 0,5 mètre.

CONSEIL

*N'oubliez pas que lorsque vous posez le câble périphérique autour des plates-bandes, il est important de tenir compte de l'évolution des fleurs et des plantes tout au long de l'année, afin qu'à tout moment de l'année, il y ait de l'espace pour que le robot tondeuse puisse passer sans endommager les plantes (certaines plantes/fleurs peuvent dépasser de la pelouse). Sachez également que si vous utilisez le câble périphérique autour de plusieurs plates-bandes, il se peut que la longueur du câble ne soit pas suffisante pour faire tout le tour. Vérifiez cela lors de l'esquisse du jardin.
Un câble périphérique supplémentaire peut être acheté. Voir la section 22 "Accessoires".*

Piscine de jardin et piscines

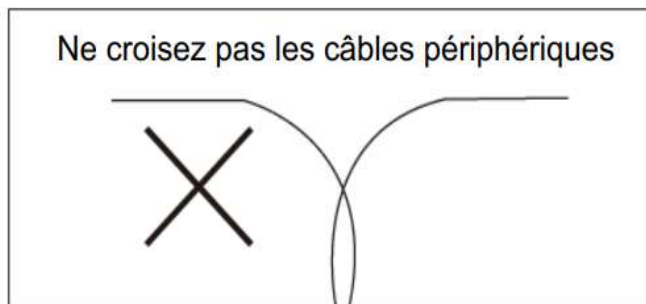
Il est évident que le robot tondeuse ne peut pas supporter de passer sous l'eau. Si le bassin de jardin ou la piscine n'a pas un bord élevé comme sur la photo (au moins 10cm), vous devez faire un îlot autour d'eux à l'aide de la touche câble périphérique, ou bien mettez une clôture autour de la piscine.



Si vous utilisez le câble périphérique pour les protéger, il est important que la distance par rapport au bord de l'eau passe de >20 cm à 1 mètre, pour éviter que le robot ne glisse sur le bord par temps humide.

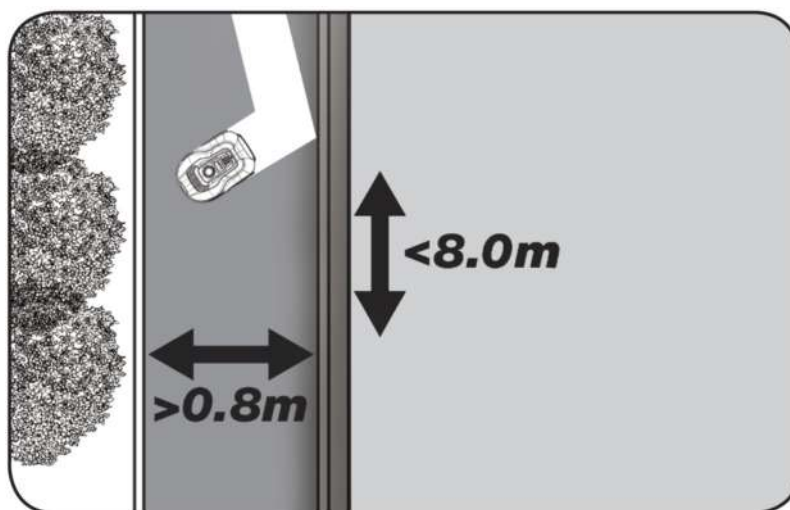
Note

Ne posez pas le câble périphérique sur un câble d'alimentation ordinaire. Le champ électrique du câble d'alimentation peut interférer avec le signal du câble périphérique ! Lorsque des obstacles doivent être évités à l'aide du câble périphérique, il est important que le câble ne se croise pas, car le robot tondeuse ne pourra pas suivre la bonne direction s'il est croisé.



Corridor

Si la zone de tonte comporte un couloir étroit, certaines dimensions minimales doivent être respectées pour que le robot fonctionne de manière optimale. La longueur doit être de 8 mètres maximum si la largeur n'est que de 0,8-1 m. Et en général, le couloir ne doit pas être plus étroit que 0,8 m partout. La conduite dans des couloirs étroits consomme plus d'énergie, car elle doit tourner de nombreuses fois.



Si le couloir est plus étroit que 0,8 mètre, le robot ne peut pas y manœuvrer correctement et la zone doit être retirée de la zone de découpe à l'aide du câble périphérique.

RAPPEL: Le câble périphérique ne doit à aucun moment se croiser lui-même.

Maintenant que vous avez posé le câble périphérique, que vous avez strictement respecté toutes les mesures de distance et que vous êtes satisfait de la façon dont le câble est posé dans votre jardin, il est temps de fixer les piquets du câble. Prenez votre marteau et enfoncez fermement les chevilles du câble dans le sol. Veillez à ce que le fil soit bien tendu lorsque les chevilles sont fixées, afin que le câble soit parfaitement droit.

Lorsque vous avez atteint la station de recharge, sortez à nouveau environ 1 mètre de câble supplémentaire, afin de disposer de suffisamment de fil pour le connecter à la station de recharge ou si vous devez corriger le câblage quelque part sur le gazon.

7. Connecter le câble périphérique à la station de charge

Il faut maintenant connecter le câble périphérique à la station de charge.

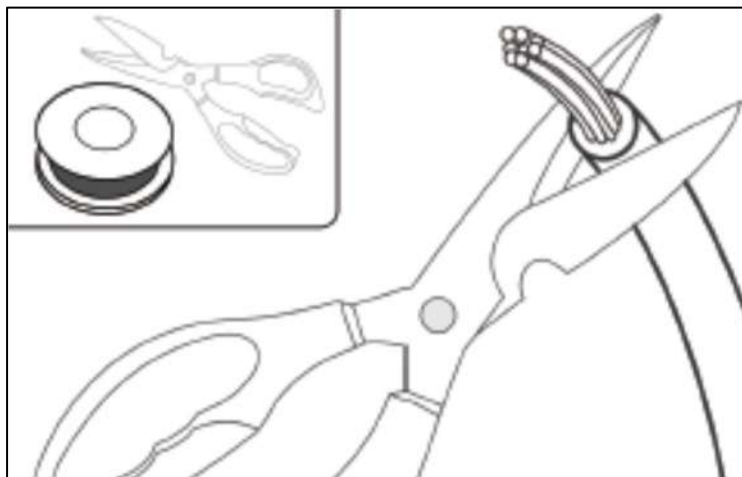
RAPPEL : Il doit y avoir un minimum d'un mètre de câble en ligne droite devant la plaque de roulement de la station de charge.

Il est important de poser le câble à l'avant sous la plaque de roulement et de le tirer à l'arrière de la station de charge (pour l'entrée du câble rouge).

Personnalisez la longueur du câble, coupez l'excédent de fil.

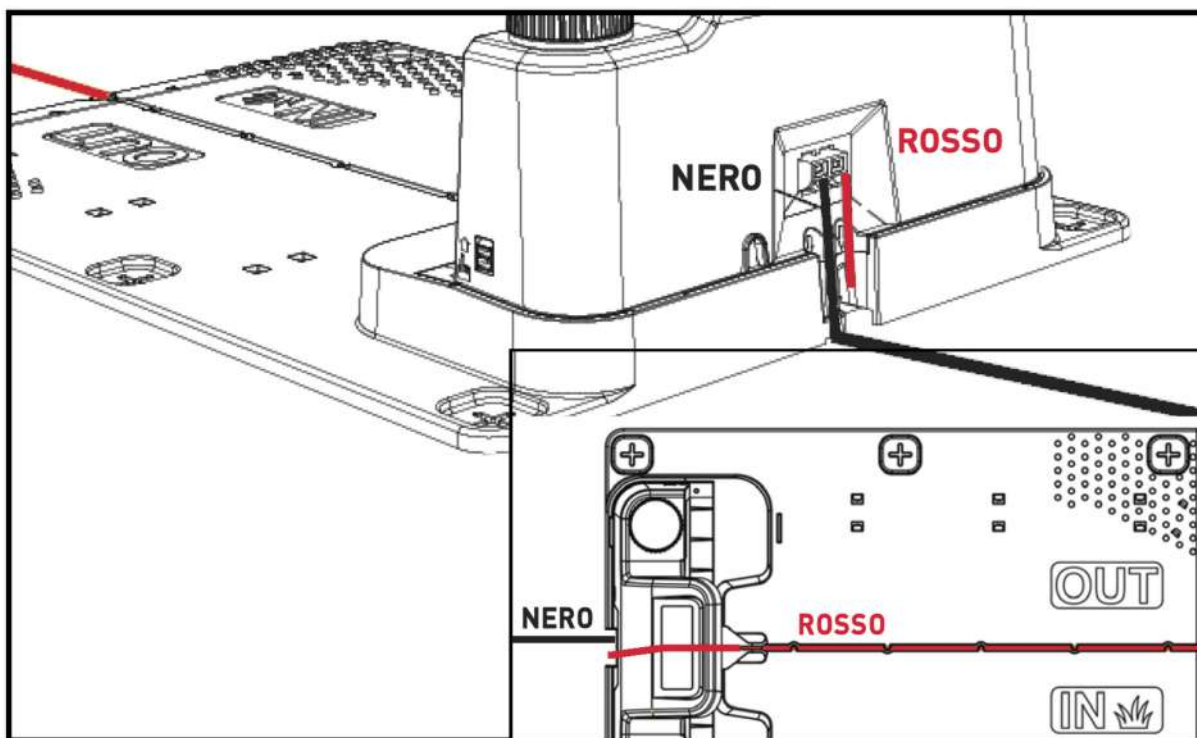
Assurez-vous qu'il y a au moins 1 mètre de fil supplémentaire au total, si possible, avant de couper le fil excédentaire.

Désolidarisez le fil (décollez le plastique du fil) à 10 mm des extrémités. Utilisez une pince à sertir, ou un couteau. Attention à vos doigts ! Tordez les fils métalliques intérieurs de manière à ce que l'extrémité du fil soit serrée.



Le câble périphérique est maintenant prêt à être assemblé.

Insérez le câble périphérique qui passe sous la plaque de roulement dans le connecteur rouge et le câble qui entre par l'arrière dans le connecteur noir. Si vous obtenez le code d'erreur "E1" sur le robot, cela signifie que les deux extrémités du câble sont connectées à de mauvais connecteurs (intervertissez-les).



Important : évitez qu'il y ait plus de 2 mètres de câble spiralé à proximité de la station de charge, car cela pourrait interférer avec le signal. Au départ, il est recommandé d'avoir environ 1 à 2 mètres de câble supplémentaire en excès derrière la station de charge, que l'on éloigne légèrement de la station de charge (en oblique vers l'arrière, loin de la zone de coupe), afin de disposer d'un fil supplémentaire sur lequel tirer, si vous devez ultérieurement réparer le câble périphérique (en cas de rupture) ou si des ajustements mineurs doivent être apportés au placement du câble, ce qui peut nécessiter une longueur supplémentaire.

Vérifiez si l'emplacement du fil excédentaire interfère avec le robot (retourne-t-il à la station de charge sans problème?). En cas de problème, déplacez l'emplacement du fil excédentaire.

Lorsque vous êtes sûr que le robot fonctionne sans problème et que l'emplacement du câble périphérique est parfait, vous pouvez réduire la longueur de câble excédentaire à environ 20-30 cm.

Manchon de connexion lors de l'utilisation ou de l'extension du câble

En cas de rupture du câble bifilaire qui doit être réparé - ou lors de l'extension du câble - il est important d'utiliser un manchon de connexion étanche (manchon en silicone).

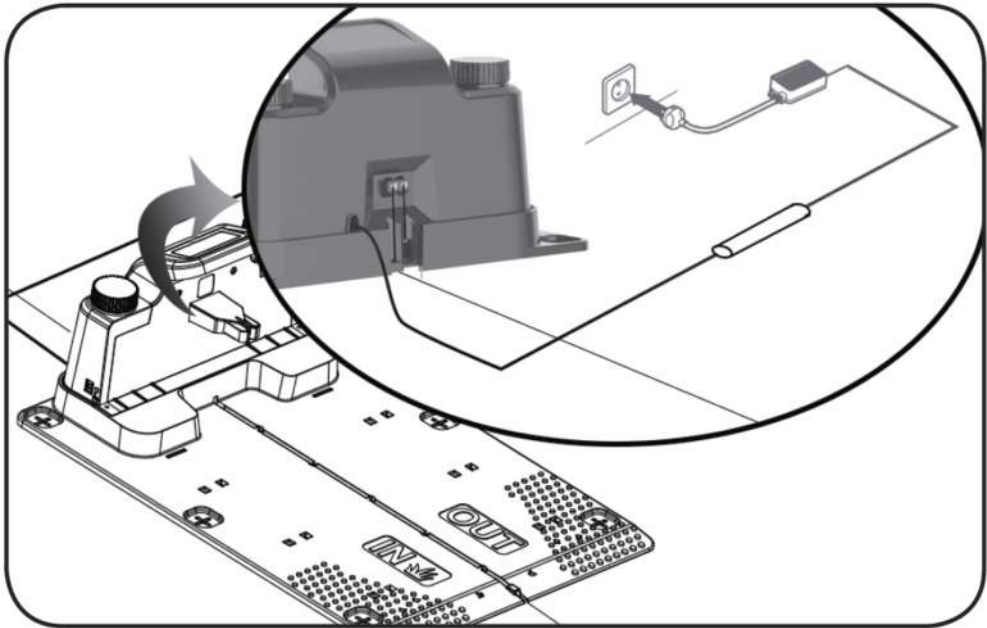
Désisolez environ 7 à 10 mm du fil avant de l'insérer dans le manchon en silicone (le fil isolé ne doit pas être exposé à l'extérieur du manchon de jonction). Appuyez ensuite sur la pièce bleue, qui scelle le manchon en silicone. Un peu de silicone sortira du manchon d'assemblage. Les manchons doivent être posés dans la pelouse, de sorte que les lames ne puissent pas les heurter.

Les manchons en silicone ne sont pas inclus. Si vous en avez besoin, vous pouvez en acheter un jeu sur www.texas.dk. Voir la section 22 "Accessoires".

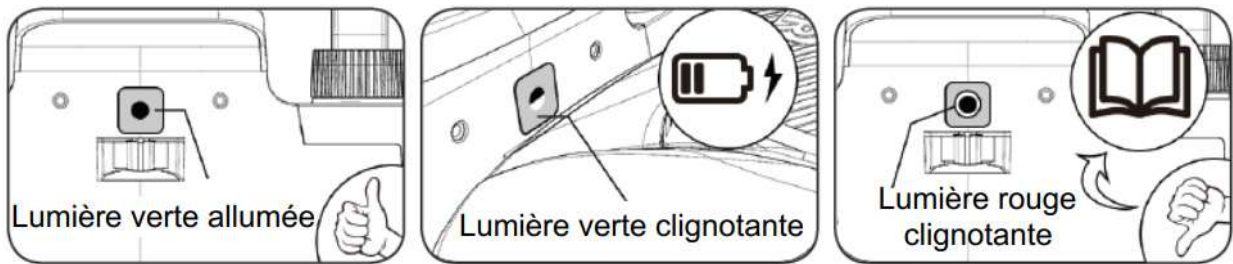


8. Alimenter la station de charge

Maintenant, l'alimentation électrique de 230V peut être connectée à la station de charge.



Une petite diode LED s'allume. Si la diode s'allume en vert, tout est OK et il y a une connexion par le câble périphérique.



Si la diode ne s'allume pas, vérifiez d'abord si l'alimentation 230V est correctement connectée et allumée. Si la diode ne s'allume pas constamment ou ne clignote pas en vert, et qu'il n'y a aucun problème avec l'alimentation 230V, vérifiez le schéma de dépannage suivant:

	Diode LED	DESCRIPTION
1	Feu vert	Le câble périphérique est monté correctement et le robot est entièrement chargé.
2	Pas de lumière	Il y a un manque de courant. Vérifiez que le bloc d'alimentation est correctement installé sur la station de charge et dans la prise murale.
3	Le feu vert clignote	La tondeuse robot est en train de se charger
3	Lumière rouge clignotante	Le câble périphérique n'est pas correctement installé dans le connecteur rouge/noir ou le câble périphérique est cassé. Vérifiez les points de connexion des fils si nécessaire.

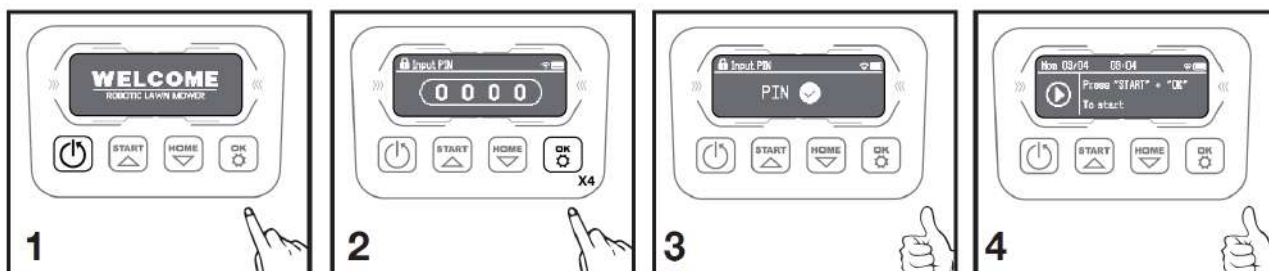
Remarque : un léger bourdonnement peut être entendu au niveau de l'alimentation de la station de charge. Ceci est normal. Le modèle TMX1600/2000 possède également une diode verte pour le Wi-Fi et le Super-Link.

9. Démarrage et test de l'installation

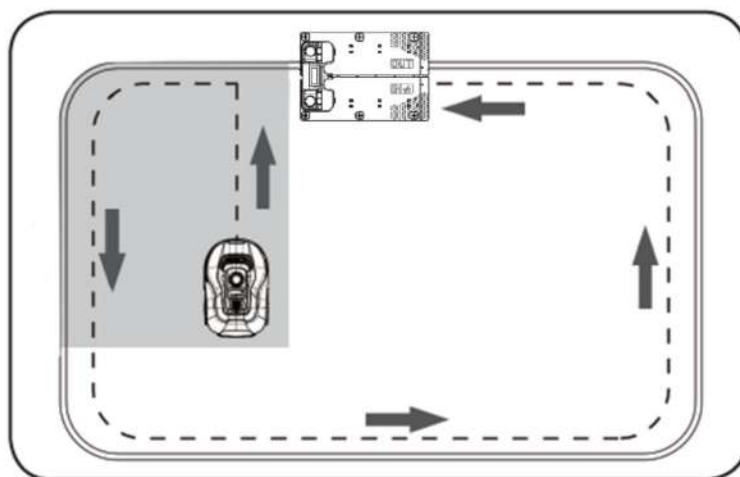
Lorsque la diode LED est constamment verte comme un éclair, il est temps de tester la tondeuse robot :

1. Régler la hauteur de coupe à la hauteur maximale (60 mm)
2. Si nécessaire, retirez les couteaux pour éviter de couper le âble périphérique s'il n'est pas posé complètement à plat / serré sur la pelouse.
3. Assurez-vous d'éteindre le capteur à ultrasons (TMX1600/2000) dans l'application.
4. Placez le robot à l'intérieur de la pelouse, à au moins 2 m de la station de charge.
5. Appuyez sur le bouton ON/OFF jusqu'à ce que le robot s'allume.

Introduisez le code PIN. Le code sera 0000, qui est réglé en usine (par la suite, un code PIN personnel peut être réglé, lire le chapitre "10. Paramètres "). Utilisez les flèches haut/bas pour régler chacun des 4 codes PIN et appuyez sur OK pour continuer. L'écran affiche alors "IDLE", ce qui signifie que le robot est prêt.



6. Appuyez sur START, puis sur OK pour lancer la tonte de la pelouse. Le robot va commencer à rouler. Laissez-le fonctionner pendant quelques minutes.
7. Appuyez sur le gros bouton STOP.
8. Déplacez le robot de manière qu'il soit dirigé vers la zone située derrière la station de charge (à environ 1 m du câble).
9. Appuyez sur HOME puis sur OK et voyez si le robot retrouve le chemin de la station de charge en se dirigeant vers le câble périphérique et en le suivant dans le sens inverse des aiguilles d'une montre.



Important : c'est ici que vous pouvez vérifier si la pose du câble est optimale. Suivez le robot lorsqu'il retourne à la station de charge le long du câble périphérique et vérifiez qu'il n'entre pas en contact avec des obstacles sur son chemin (bords élevés, branches, plantes, etc.) et que les roues restent à l'intérieur de la pelouse à tout moment. Si le robot heurte/touche un obstacle, le câble périphérique doit être éloigné du bord et le test doit être recommencé. S'il reste plusieurs centimètres de distance de sécurité par rapport à l'obstacle ou au sol le plus proche, le câble périphérique peut être rapproché du bord. Répétez le test et voyez si tout va bien. Cependant, il est recommandé d'avoir une distance de sécurité d'au moins 1 cm tout autour du bord.

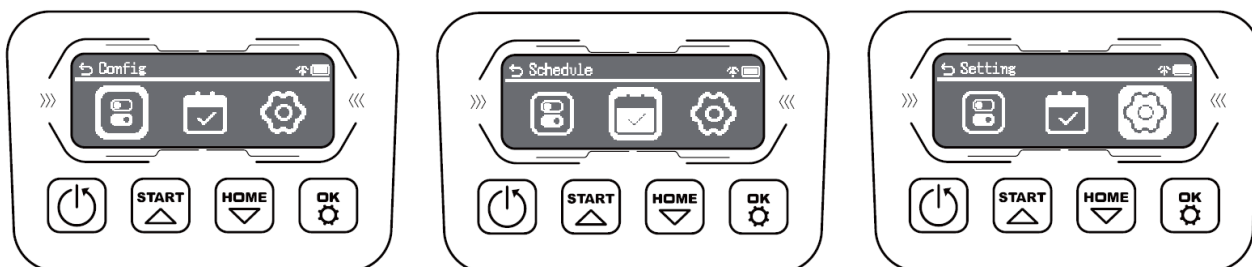
10. Une fois arrivé à la station de charge, le robot commence à charger complètement la batterie. S'il arrive que le robot ne puisse pas entrer dans la station de charge, il faudra probablement ajuster la position de la station de charge (ou du câble périphérique devant celle-ci). Vérifiez également que la surface est plane et solide.

REMARQUE : le robot s'éteint automatiquement s'il ne reçoit aucune entrée dans les 30 secondes suivant sa mise sous tension.

10. Paramètres

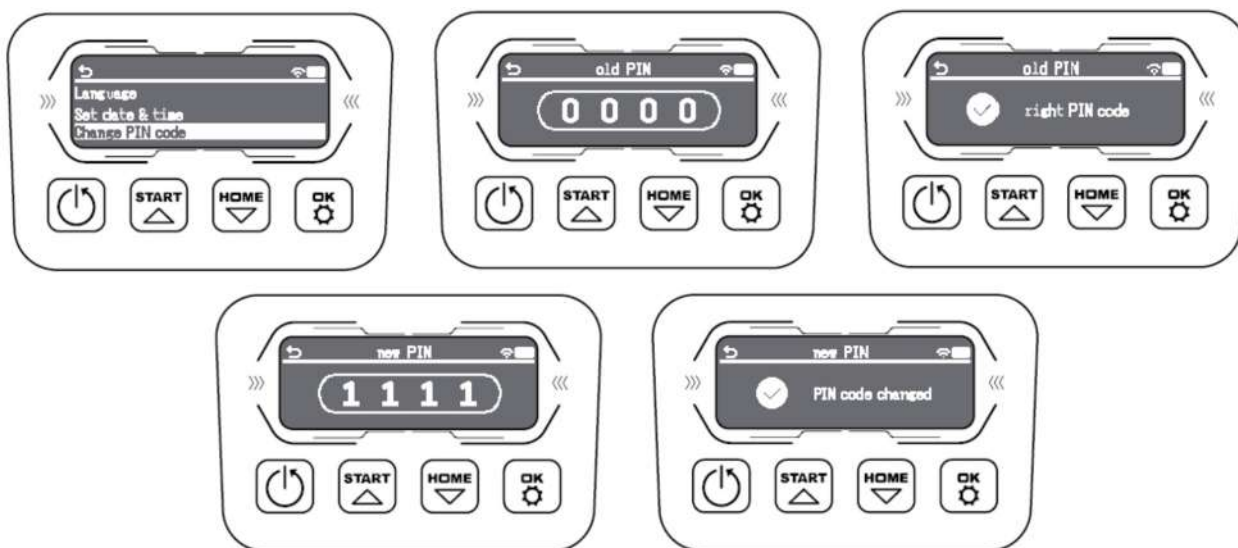
Les Paramètres peuvent être effectués plus facilement en connectant le robot à l'application plutôt qu'en passant par l'écran du robot. Lors de la connexion à l'application, l'heure et la date sont réglées automatiquement. Voir la section 14 « Configuration de l'application ».

Si vous souhaitez accéder au menu des paramètres via l'écran, vous devez allumer le robot, saisir le code PIN et appuyer sur OK. Ensuite, maintenez enfoncé le bouton « START » pendant 3 secondes. Vous aurez alors accès à 3 menus principaux :

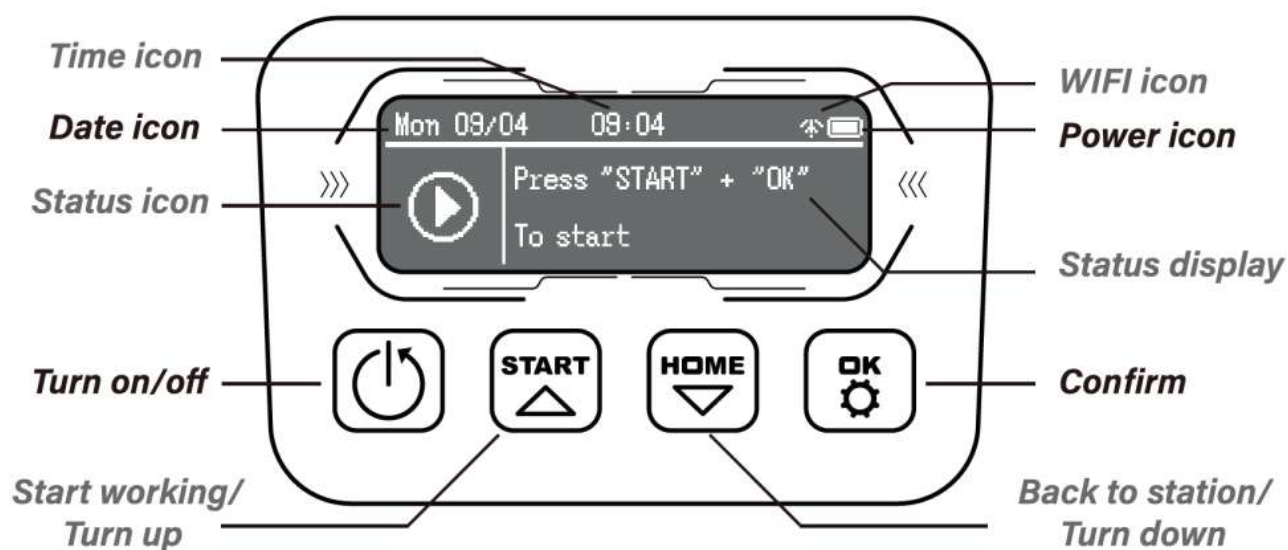


Définition du mot de passe

Lorsque le curseur est sur « Modifier le code PIN », appuyez sur le bouton « OK » pour accéder à l'interface de définition du mot de passe. L'écran LCD nécessite la saisie d'un ancien mot de passe. À ce stade, appuyez sur les boutons « Démarrer » et « Accueil » pour modifier le numéro, puis appuyez sur le bouton « OK » pour confirmer. Si l'ancien mot de passe est saisi de manière incorrecte, une invite « Code PIN incorrect » s'affiche et l'interface de saisie de l'ancien mot de passe est redirigée ; si l'ancien mot de passe est correct, une invite « Code PIN correct » s'affiche et vous êtes redirigé vers la page de saisie du nouveau mot de passe. Après avoir saisi le nouveau mot de passe, appuyez sur la touche « OK » et affichez « Code PIN modifié » avant de revenir aux autres pages de configuration.



11. Description de l'affichage



	Bouton marche/arrêt/annuler: Pour chaque pression longue, le robot s'allume ou s'éteint. Dans le menu de configuration, ce bouton fonctionnera comme « annuler ».
	Bouton de démarrage: La tondeuse robot démarre son cycle de tonte lorsque vous appuyez sur ce bouton (suivi de "OK"). Ce bouton est également utilisé comme flèche vers le haut.
	Bouton "Home": La tondeuse robot retourne directement à la station de charge lorsque vous appuyez sur ce bouton (suivi de "OK"). Ce bouton est également utilisé comme flèche vers le bas.
	Bouton OK: Utilisé pour confirmer les commandes.
	Icône de signal Wi-Fi
	Icône de la batterie

12. Installation de l'application

Le robot est un appareil IOT (internet of things). Pour profiter de toutes les fonctionnalités et maintenir son logiciel à jour, il faut télécharger l'application associée et connecter le robot à un téléphone intelligent via le Wi-Fi 2,4 GHz ou le Bluetooth 4.0.

Télécharger l'application

Téléchargez d'abord l'application gratuite "**robotic-mower connect**". Elle peut être utilisée pour l'iPhone (avec iOS 11 ou supérieur) ou les téléphones Android (version 4.4.2 ou supérieure).

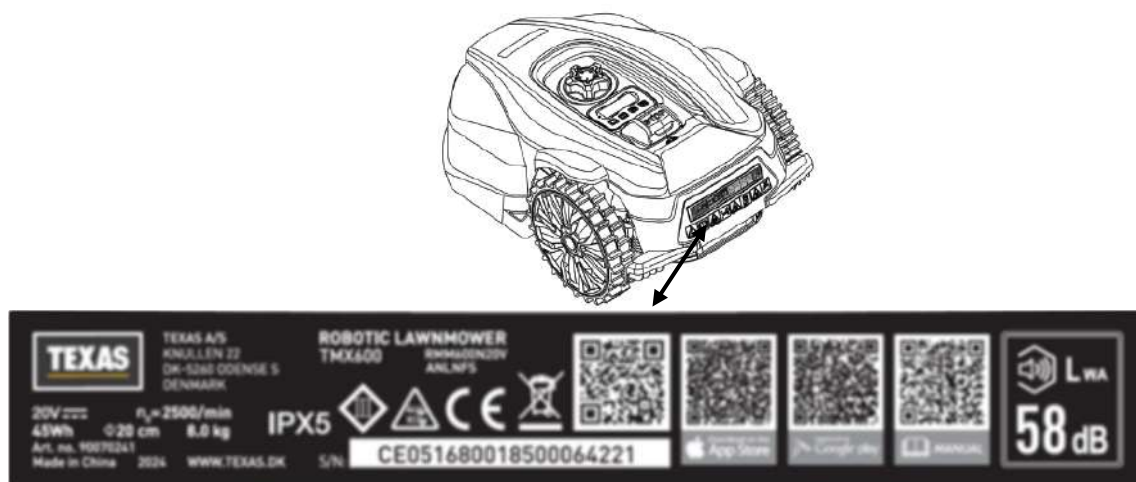
Vous pouvez également scanner le code QR ci-dessous avec l'appareil photo de votre téléphone portable et vous amener sur un site web (l'appareil photo montre un lien, appuyez dessus), puis appuyez sur le bouton "Installer" sur le site web qui apparaît. Cela vous amènera à l'application correcte dans l'App Store et Google Play respectivement :



13. Préparation avant la connexion au robot

1. Assurez-vous que vous avez:

- Le nom et le mot de passe de votre réseau Wi-Fi
- Le numéro de série de la tondeuse robot (S/N), qui se trouve sur l'autocollant situé à l'arrière de la machine. Vous pouvez également scanner le code QR du numéro de série avec l'appareil photo de votre téléphone portable. Le code QR est placé sur l'étiquette arrière (le code QR le plus à gauche).



2. Vérifiez vos paramètres Wi-Fi

- Le robot tondeuse à gazon ne fonctionne qu'avec 2,4 GHz.
- Assurez-vous que votre robot et votre téléphone sont sur la même fréquence Wi-Fi (2,4 GHz). (De nombreux réseaux domestiques ont une fréquence de 2,4 GHz et de 5 GHz).

- Assurez-vous que la distance entre votre tondeuse, votre téléphone et votre routeur est aussi proche que possible pendant la connexion (moins de 10 m devrait suffire dans la plupart des cas).

14. Configuration de l'application

1. Ouvrez l'application et cliquez sur "Enregistrer".
2. Saisissez votre adresse électronique et appuyez sur le bouton "Envoyer" pour qu'un code de vérification vous soit envoyé. Saisissez ensuite le code (dans les 30 minutes) et choisissez un mot de passe, qui sera saisi 2 fois. Enfin, appuyez sur le bouton "Enregistrer".

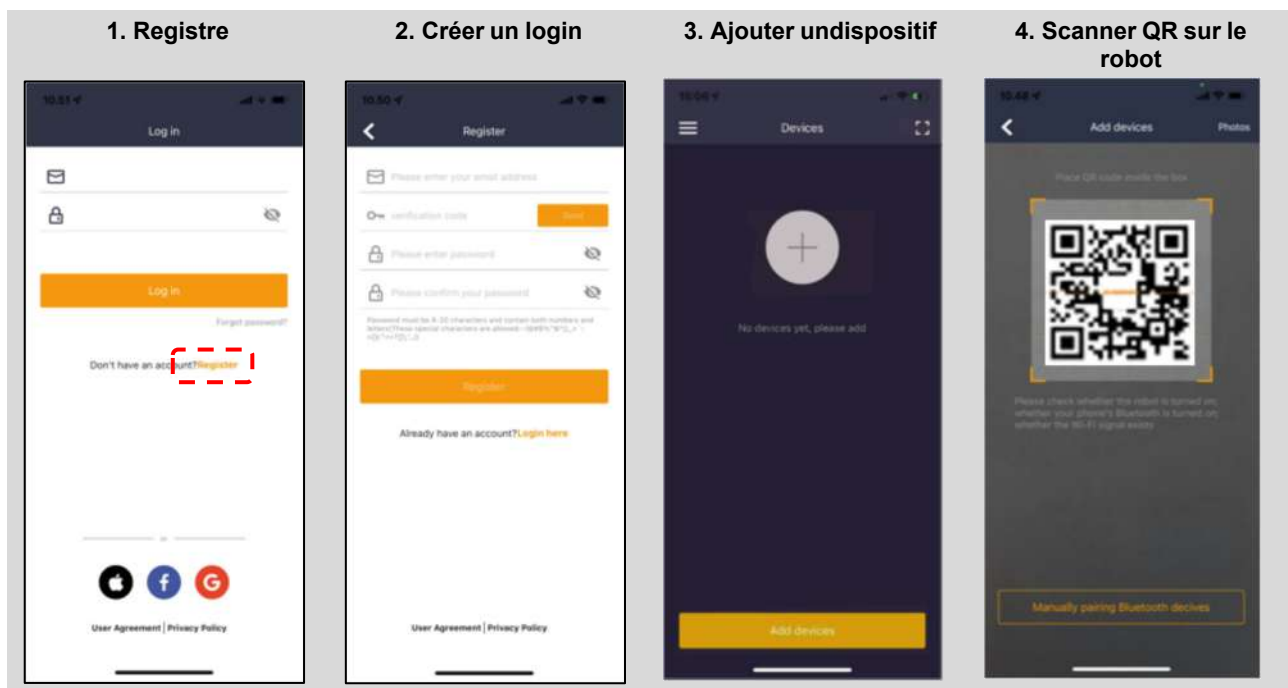
Configuration et connexion

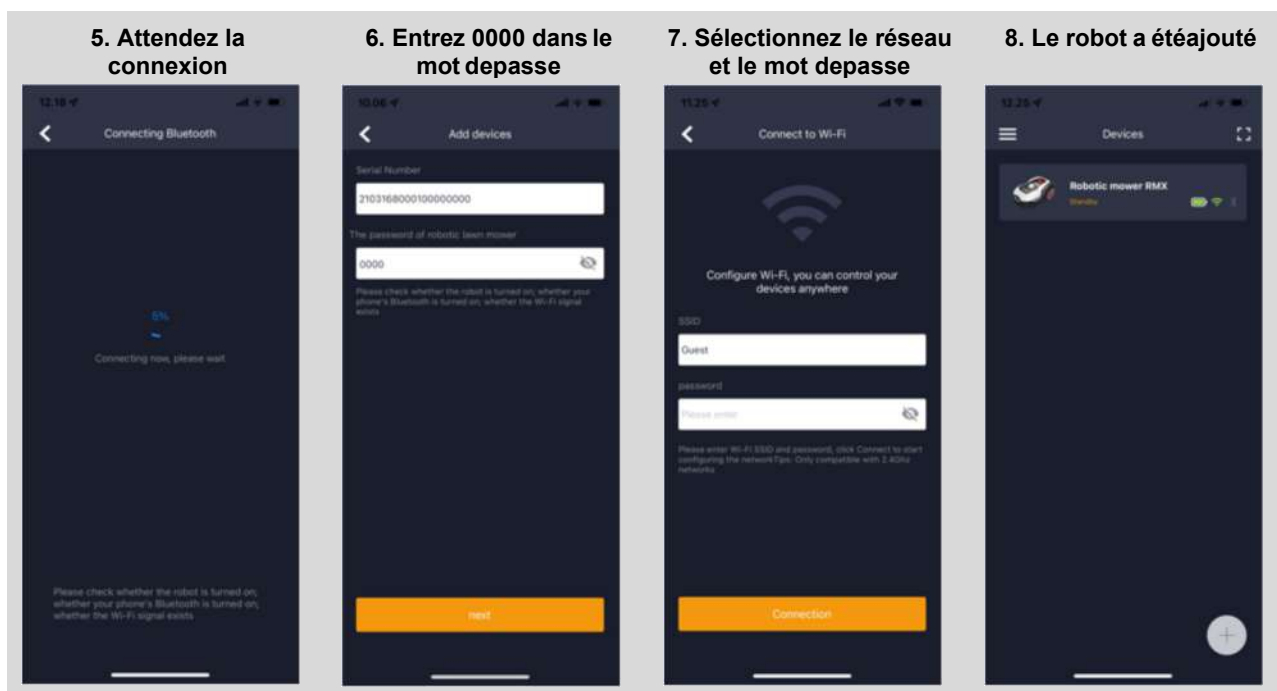
La configuration peut se faire de deux manières. Par code QR ou manuellement

Connexion par code QR

3. Pour ajouter votre robot, appuyez sur le cercle avec (+) au milieu de l'écran.
4. Scannez ensuite le code QR figurant sur l'autocollant situé à l'arrière du robot (celui de gauche). (Le robot doit être allumé, de même que le Bluetooth et le Wi-Fi sur votre téléphone portable) Autorisez l'application à avoir accès à votre caméra et à votre emplacement.
5. L'application essaie de se connecter, ce qui peut prendre quelques minutes.
6. Le numéro de série apparaît maintenant. Saisissez le code PIN du robot. Par défaut, le code est 0000, mais si vous avez sélectionné manuellement un autre code PIN via l'écran du robot, vous devez utiliser ce nouveau code.
7. Sélectionnez le réseau Wi-Fi (uniquement 2,4 GHz) et saisissez le mot de passe du réseau.
8. Le robot est maintenant ajouté et apparaît dans la vue d'ensemble "Appareils" et une icône Wi-Fi s'allume sur l'écran du robot.
9. Vous pouvez enfin donner un nom au robot (qui peut également être modifié sous "Paramètres").

Vous pouvez ajouter d'autres robots si vous en avez besoin de plusieurs.





Connexion manuelle (sans utiliser le code QR)

1. Tenez-vous à côté du robot lorsqu'il est allumé.
2. Appuyez sur le cercle avec (+) au milieu de l'écran.
3. Appuyez ensuite sur le bouton "appairage manuel des périphériques Bluetooth" en bas de l'écran.
4. Une liste de périphériques Bluetooth apparaît. Sélectionnez "Tondeuse_XXXXXXXX".
5. Le numéro de série apparaît maintenant. Saisissez le code PIN du robot. Par défaut, le code est 0000, mais si vous avez sélectionné manuellement un autre code PIN via l'écran du robot, vous devez utiliser ce nouveau code.
6. Sélectionnez le réseau Wi-Fi (uniquement 2,4 GHz) et saisissez le mot de passe du réseau.
7. Le robot est maintenant ajouté et apparaît dans la vue d'ensemble "Appareils" et une icône Wi-Fi s'allume sur l'écran du robot.
8. Vous pouvez enfin donner un nom au robot (ce nom peut également être modifié sous "Paramètres").

Contrôle du robot dans un second téléphone mobile

Si vous souhaitez qu'un autre téléphone mobile puisse également contrôler le robot, vous pouvez le faire en partageant l'appareil:

1. Tout d'abord, installez l'application robot sur le deuxième téléphone mobile.
2. Choisissez la vue d'ensemble (Appareils) sur le téléphone mobile auquel le robot est connecté.
3. Maintenez le doigt sur le nom du robot et faites-le glisser vers la gauche.
4. Cliquez sur "Sharing Devices". Après cela, un code QR apparaîtra.
5. Choisissez le cercle rond avec (+) sur le deuxième téléphone mobile et scannez le code-barres, après quoi le robot sera ajouté ici aussi.
6. Le téléphone d'origine (le propriétaire) peut arrêter de partager le robot avec d'autres personnes à tout moment sans leur accord. Dans ce cas, sélectionnez "Arrêter le partage" et confirmez.



REMARQUE : lorsque la tondeuse robot se déplace dans une zone de votre pelouse où le signal Wi-Fi est faible ou inexistant, les commandes envoyées depuis l'application ne seront exécutées que lorsque la tondeuse reviendra dans une zone où le signal Wi-Fi est bon.

L'icône Bluetooth ne s'allume que lorsque le téléphone est proche du robot et connecté. Le robot peut être contrôlé par Wi-Fi, même si vous êtes loin de chez vous, si la couverture est bonne.

15. Utilisation de l'application

L'utilisation de l'application offre des fonctions étendues par rapport au fonctionnement via l'écran du robot. Les fonctions les plus importantes sont passées en revue ici.

Remarque : L'application est automatiquement mise à jour avec de nouvelles fonctionnalités, qui ne sont pas décrites dans ce manuel d'utilisation. Consultez l'application pour plus de détails.

Accueil

Lorsque vous êtes connecté et que vous avez sélectionné le robot, vous vous trouvez sur l'écran d'accueil, où vous avez une vue d'ensemble du robot, de l'état de sa batterie, s'il dispose d'une connexion Wi-Fi / Bluetooth et s'il est en mode veille ou en fonctionnement.

Plus bas, il y a 4 boutons ronds : RETOUR - TRAVAIL - BORD - ARRÊT

- Si le robot est en marche et que vous voulez qu'il rentre chez lui, appuyez d'abord sur STOP, puis sur RETOUR.
- Si vous souhaitez démarrer le robot manuellement, appuyez d'abord sur STOP (de sorte que le bouton WORK devienne blanc), puis sur "WORK".
- Si vous voulez d'abord démarrer le robot en mode de découpe des bords, appuyez sur EDGE. Cette fonction ne fonctionne que lorsque le robot est stationné dans la station de charge.
- En général, il faut d'abord appuyer sur la touche STOP avant de pouvoir sélectionner RETOUR ou TRAVAIL.

Santé de la batterie

Notez que l'état de la batterie indique généralement 9X% (et non 100%) et qu'il diminue lentement. Ce phénomène est tout à fait normal et vise à protéger la batterie et à prolonger sa durée de vie (il n'est pas optimal que la batterie soit chargée à 100 % en permanence). La station de charge recommence à charger la batterie dès qu'elle passe en dessous de 90 %.

Programme

Dans la rubrique "Planning", vous pouvez voir les heures de coupe programmées et définir le moment où le robot doit travailler.

- Appuyez sur "Editer" (✎) pour modifier l'horaire.
- Appuyez sur le jour de la semaine où vous souhaitez que le robot fonctionne.
- Sélectionnez ensuite l'heure de début et l'heure de fin et appuyez sur "Confirmer".

- **Découpe des bords** : Dans la ligne supérieure "bord" (sous "Modifier"), vous pouvez mettre une coche bleue si vous voulez que le robot coupe le bord la première fois qu'il démarre. Le robot suivra alors le câble périphérique tout autour et coupera le long de celui-ci (notez que le robot laissera toujours un bord non coupé avec de l'herbe, car le couteau ne peut pas couper jusqu'au bord pour des raisons de sécurité). Si vous démarrez le robot manuellement via START + OK sur l'écran, le robot ne coupera pas les bords. Pour éviter les traces de roues, il est recommandé de ne choisir "edge" que quelques jours par semaine.
- Lorsqu'un horaire est défini (orange), vous pouvez également modifier l'heure de début/fin en appuyant sur "Modifier" et en maintenant votre doigt sur la zone orange et en laissant votre doigt glisser vers le haut ou vers le bas.
- Appuyez sur "Save"  lorsque le programme est terminé.



Si vous avez une grande surface de pelouse, le robot doit travailler plus souvent que si la pelouse est plus petite. Si votre pelouse est proche de la capacité maximale du robot (m^2), il devra probablement travailler tous les jours pendant de longues périodes. La disposition de la pelouse a également un impact sur la fréquence à laquelle le robot doit travailler pour maintenir l'herbe à terre. Une pelouse carrée unique sans obstacles est plus rapide à tondre qu'une pelouse avec des passages étroits et de nombreux obstacles, car le robot doit ici passer plus de temps à s'arrêter et à changer de direction.

Il est recommandé de l'essayer avec différents réglages de temps et de voir le résultat. Le robot ne doit pas travailler plus que nécessaire pour éviter de laisser des traces sur la pelouse.

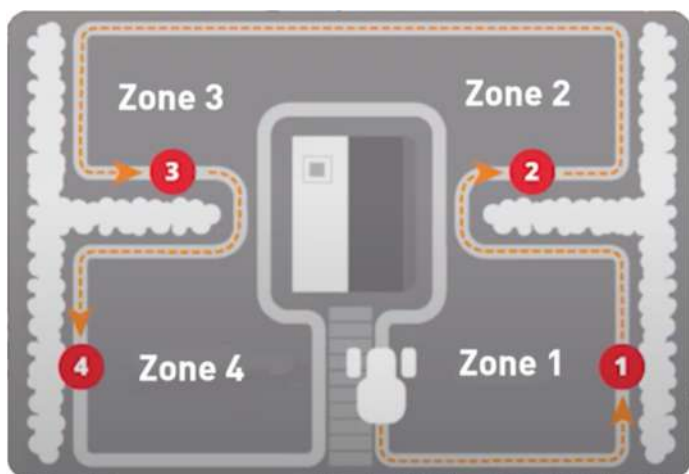
Pendant la saison de croissance et lorsqu'il pleut beaucoup, le robot doit travailler plus souvent. Pendant les périodes sèches, il doit travailler moins.

Il est également recommandé, dans la mesure du possible, de faire rentrer le robot lorsque l'herbe est sèche. A certaines périodes, l'herbe est humide en début de journée et en fin de journée. L'après-midi est généralement le meilleur moment.

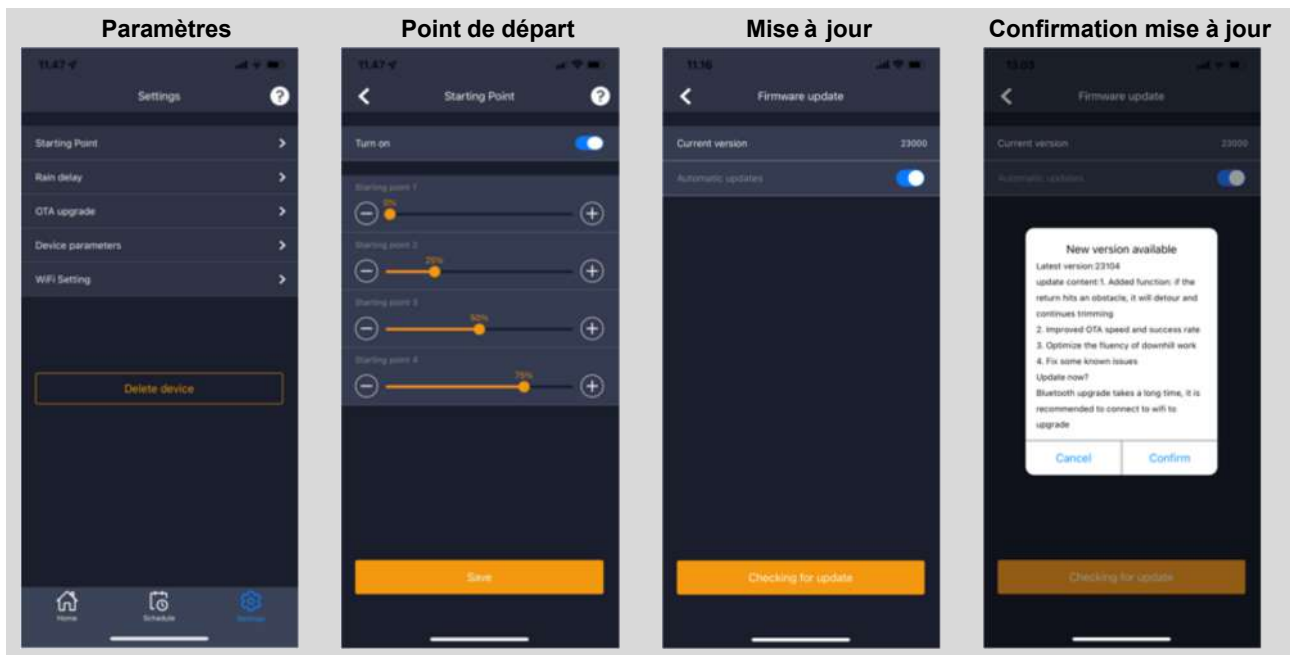
Paramètres

Dans la rubrique "Paramètres", plusieurs caractéristiques importantes doivent être examinées.

- **Point de départ:** Au lieu de faire démarrer le robot au même endroit à chaque fois, vous pouvez activer une fonction qui vous permet de définir individuellement 4 points de départ pour le robot. Si vous activez cette fonction, le robot passera par défaut d'un point à l'autre le long du câble périphérique, là où il s'épuise. Cela permet en partie de s'assurer que le robot se déplace selon différents schémas et couvre mieux chaque zone, mais c'est surtout un avantage si vous avez plusieurs zones qui sont séparées par des passages étroits. Dans ce cas, vous pouvez faire en sorte que le robot démarre, par exemple, la première fois dans la zone 1, la deuxième fois dans la zone 2, etc. Voir l'image. Si le paramètre est réglé sur 0 %, le robot commence à couper dès qu'il sort de la station de charge. S'il est réglé sur 25 %, il parcourt environ 25 % de la longueur totale du câble périphérique et commence à partir de là. Il en va de même pour les autres réglages de pourcentage. Le robot apprend lui-même la longueur du câble périphérique. Si la fonction de découpe des bords est activée, le robot parcourt tout le périmètre et découpe les bords pour la première fois chaque jour avant de commencer à suivre les points de départ sélectionnés.



- **Retard de pluie:**
Le robot est équipé d'un capteur de pluie sur le pont supérieur, qui est activé par défaut. Lorsque le capteur de pluie du robot détecte de l'eau, le robot arrête de tondre l'herbe, retourne à la station de charge et attend 3 heures (à partir du moment où la dernière humidité est enregistrée) avant de continuer - s'il est encore dans la période de travail prévue. Le temps d'attente est de 3 heures par défaut mais peut être ajusté en heures et minutes. Si le temps d'attente est ajusté, il faut le confirmer en appuyant sur "Sauvegarder". Si 00H 00M est sélectionné ou si la fonction est désactivée, le robot coupe l'herbe même s'il pleut.
- **Mise à jour du micrologiciel:***
Cet élément de menu vous permet de mettre à jour le micrologiciel du robot. Appuyez sur le bouton "Vérification de la mise à jour". S'il y a une mise à jour, un message s'affiche et demande une confirmation avant l'installation. Appuyez sur "Confirmer" pour continuer. La mise à jour sera téléchargée sur votre téléphone (cela prend plusieurs minutes) et sera envoyée au robot s'il se trouve dans la portée du signal Wi-Fi. L'application indique que la mise à jour est terminée.
- **Paramètres du dispositif:**
Sous ce menu se trouvent les informations sur le dispositif (nom du modèle et numéro de série). Il est possible de modifier le nom du robot ici.
- **Paramètres Wi-Fi :**
Vous pouvez ici connecter le robot à un nouveau réseau Wi-Fi.

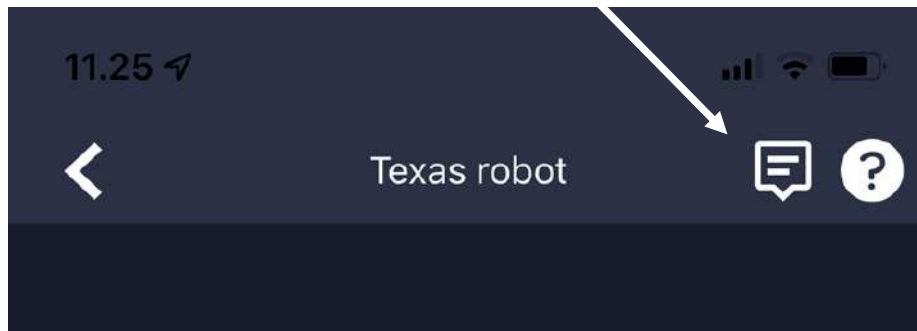


Changer de langue

Par défaut, la langue est réglée pour correspondre à la langue du téléphone mobile, mais si celle-ci n'existe pas, l'anglais est la langue par défaut. Elle peut être modifiée dans le menu  dans le coin supérieur droit sous "Paramètres de l'application". 

Connectez-vous à l'application

L'écran d'accueil de l'application contient un journal qui enregistre tout ce que le robot fait chaque jour. Si quelque chose d'inattendu se produit, il peut être utile de voir ce qui est enregistré ici.



16. Fonctions du robot

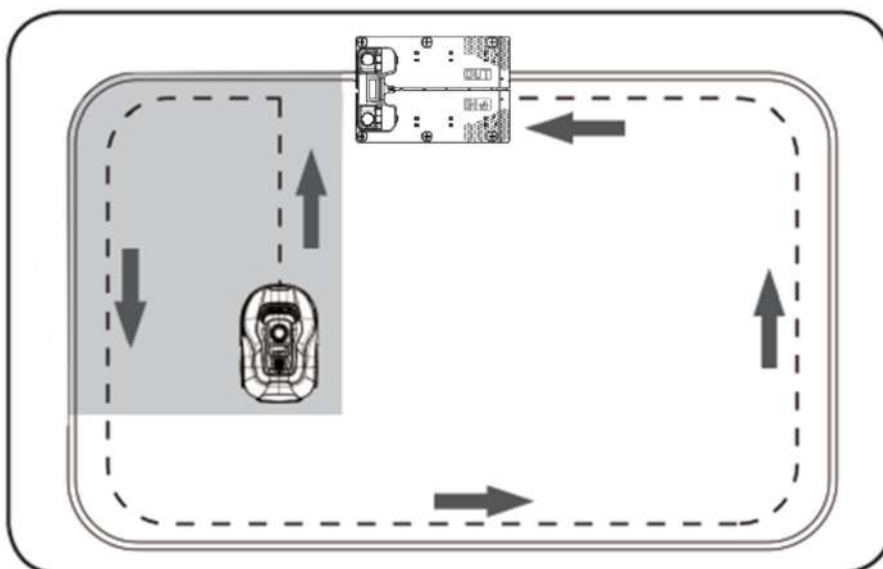
Principes de base du fonctionnement de la tondeuse à gazon robotisée

La tondeuse à gazon robotisée fonctionne selon ce qui semble être un schéma aléatoire. En fait, le schéma de travail est défini par un logiciel avancé, afin de couvrir la zone de coupe de la meilleure façon possible dans le temps de travail prévu. Après une semaine de tonte, le robot aura couvert toute la surface de la pelouse dans les limites du câble périphérique si le temps de travail correspond à la taille de la pelouse.



Retour à la station de charge

Lorsque la batterie est déchargée, la tondeuse robot se dirige vers le câble périphérique, puis le suit automatiquement (sans tondre) dans le sens inverse des aiguilles d'une montre jusqu'à la station de charge. Là, elle se rechargera complètement et continuera son cycle de coupe.

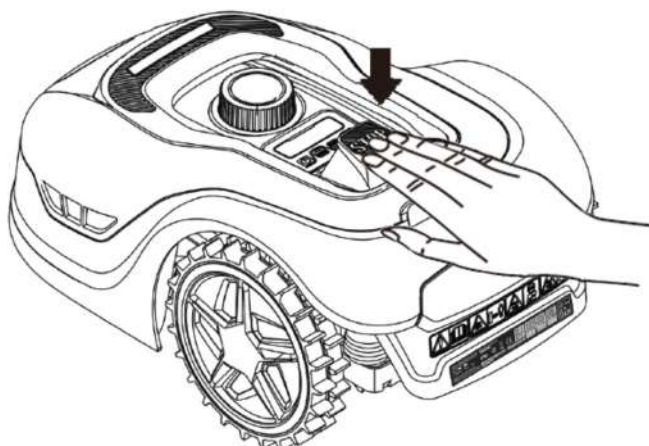


Reconnaissance du fil conducteur

Lorsque le robot tondeuse s'approche du câble périphérique, les capteurs installés à l'avant du capot le détectent. Mais pour garantir le meilleur résultat de coupe, le robot dépassera le câble périphérique d'environ 10 à 12 cm avec l'avant (il ne coupe pas ici). Il est important de garder cela à l'esprit lorsque vous posez le câble périphérique le long du jardin.

Arrêter la tondeuse à gazon robotisée

Si vous voulez arrêter le robot tondeuse pendant qu'il tond la pelouse ou qu'il retourne à la station de charge, appuyez sur le gros bouton rouge STOP.



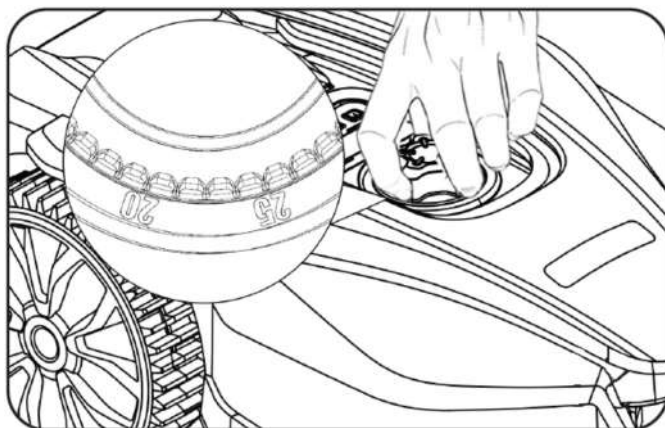
Réglage de la hauteur de coupe

La hauteur de coupe des tondeuses à gazon robotisées peut être réglée de 20 à 60 mm. Si l'herbe dépasse 60 mm de hauteur au moment de l'installation du robot, il faudra d'abord couper l'herbe avec une tondeuse à gazon ordinaire, sinon les lames du robot seront trop sollicitées, ce qui donnera un mauvais résultat de coupe, tout comme la machine se bloquera facilement.

Il est recommandé de commencer par régler la hauteur de coupe au maximum (60 mm) la première fois et de la diminuer progressivement sur quelques jours jusqu'à obtenir la hauteur d'herbe souhaitée. Normalement, une hauteur de coupe de 30-40 mm est recommandée.

La hauteur de coupe est réglée en appuyant sur le bouton STOP (si le robot est en marche). Lorsque le robot est à l'arrêt, la hauteur de coupe peut être réglée en tournant le bouton de réglage de la hauteur situé sur le dessus du robot (voir photo).

Le robot tondeuse peut tondre l'herbe lorsqu'elle est mouillée, mais cela entraîne une plus grande accumulation d'herbe sur le dessous du robot, une plus grande friction sur les lames, un niveau sonore plus élevé et un plus grand risque de blocage. Nettoyez l'herbe avec une brosse douce. (Éteignez TOUJOURS le robot avant de travailler sur les lames).



Limites de coupe pour les robots tondeuses à gazon

Si vous et votre voisin avez tous deux une tondeuse robot TEXAS, il est important qu'il y ait un minimum d'un mètre entre les fils de démarcation pour éviter les interférences entre les signaux des fils.

En outre, il est également important que la station de recharge soit installée à au moins 10 mètres du câble périphérique du voisin.

Si votre voisin possède une tondeuse robot d'un autre fabricant, il peut être nécessaire de respecter une distance de 2 mètres par rapport au câble périphérique du voisin pour éviter toute interférence.

17. Capteur de pluie

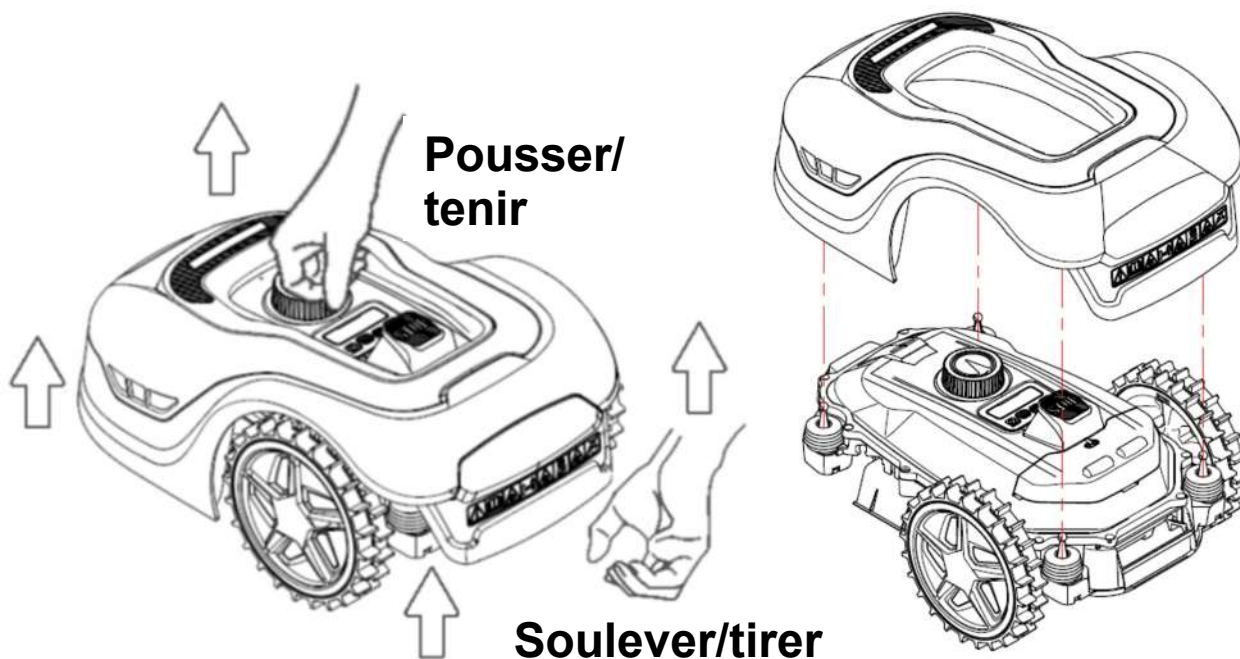
Le robot est équipé d'un capteur de pluie intégré. S'il détecte de l'eau, le robot s'arrête de fonctionner, retourne à la station de charge et attend 3 heures. Les paramètres du capteur de pluie peuvent être ajustés à l'intérieur de l'App. Voir la section 15 "Utilisation de l'App".

18. Manipulation du robot tondeuse

Retrait du couvercle (seulement TMX600 / TMX1000 / TMX1300)

Le couvercle supérieur peut être retiré si nécessaire. Suivez cette procédure :

1. Appuyez sur le bouton de réglage de la hauteur du robot (maintenez-le enfoncé).
2. Saisissez le dessous du pont supérieur dans l'un des coins arrière et tirez vers le haut jusqu'à ce que vous sentiez qu'il relâche sa prise.
3. Saisissez ensuite le coin arrière opposé et tirez-le vers le haut pour qu'il se libère.
4. Répétez l'opération avec les deux coins avant (un à la fois).
5. Une fois que le couvercle supérieur est libre dans tous les coins, il peut être retiré (aucun câble n'y est attaché).

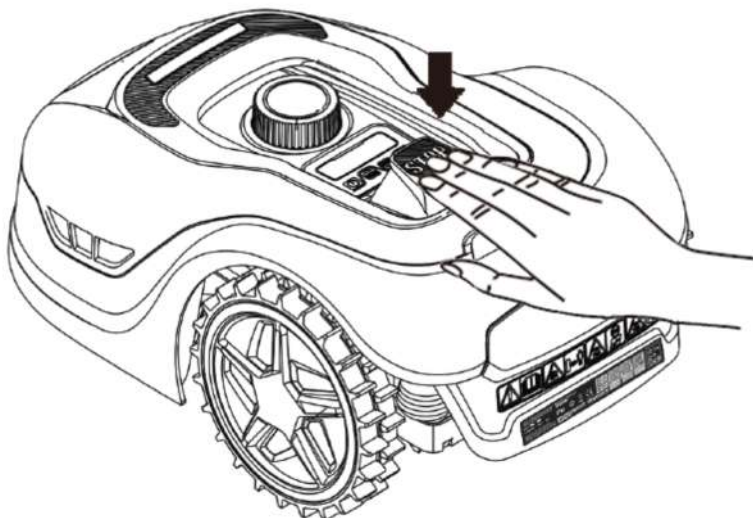


Fixer le couvercle

1. Mettez le couvercle sur le dessus du robot tondeuse à gazon. Regardez par le trou au-dessus de l'écran et assurez-vous que les trous des deux coins arrière correspondent aux 2 bâtons du robot.
2. Pressez fermement le couvercle sur les 2 bâtonnets (un à la fois) en appuyant sur le couvercle juste au-dessus des bâtonnets.
3. Répétez l'opération sur les deux bâtons à l'avant du robot (un à la fois).

Transport et déplacement du robot

1. Utilisez la poignée de transport située sous l'extrémité arrière pour transporter le robot. Ne le soulevez jamais par le bord du couvercle, car le couvercle supérieur risquerait de se détacher, ce qui entraînerait la chute du robot au sol.
2. Il est recommandé de transporter le robot tondeuse dans son emballage d'origine s'il doit parcourir de longues distances. Il est également bon de l'avoir pour l'entreposage hivernal du robot.
3. Lorsque le robot doit être éloigné de la zone de coupe ou pour modifier les paramètres via l'écran, le gros bouton rouge STOP doit être activé (voir image).
4. Lorsque le bouton STOP est activé, le robot doit être mis hors tension. Maintenez le bouton OFF enfoncé jusqu'à ce que l'écran s'éteigne.



19. Nettoyage et remplacement des pièces

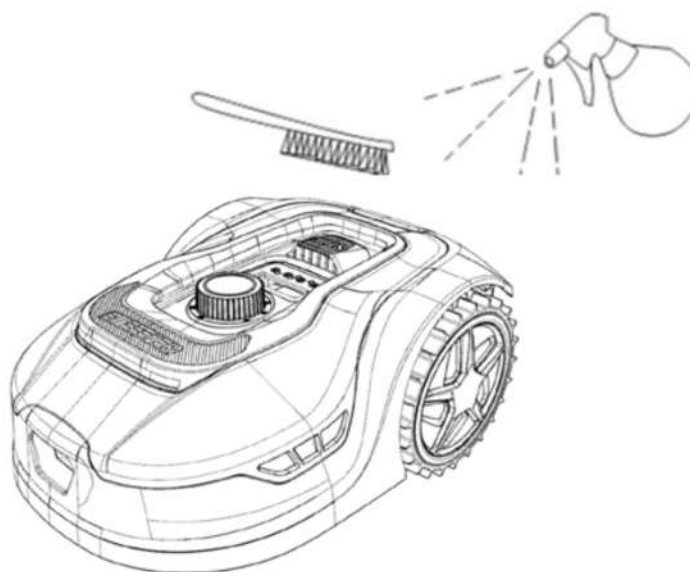
Il est important de garder votre tondeuse robot propre pour prolonger sa durée de vie.

Le robot sera en mesure de franchir plus facilement les pentes si les roues sont propres et en ordre. De même, le résultat de la coupe est meilleur lorsque les lames sont affûtées et peuvent tourner librement (éteignez toujours complètement le robot avant de toucher les lames).

Nettoyage du couvercle en plastique

Ne rincez pas le robot avec un tuyau d'eau ou un nettoyeur haute pression pour protéger l'électronique et la batterie du robot tondeuse.

Il est recommandé d'utiliser une brosse douce pour enlever l'herbe et autres saletés. Eventuellement un vaporisateur d'eau ou un chiffon humide pour dissoudre la saleté.



De l'herbe peut également se coincer autour des 4 bâtons du capteur sous le couvercle supérieur. Retirez le couvercle supérieur (voir section 20 "Manipulation de la tondeuse robot") et enlevez toute l'herbe avec une brosse douce. Déplacez les 4 bâtons du capteur avec votre main pour vous assurer qu'ils sont corrects.

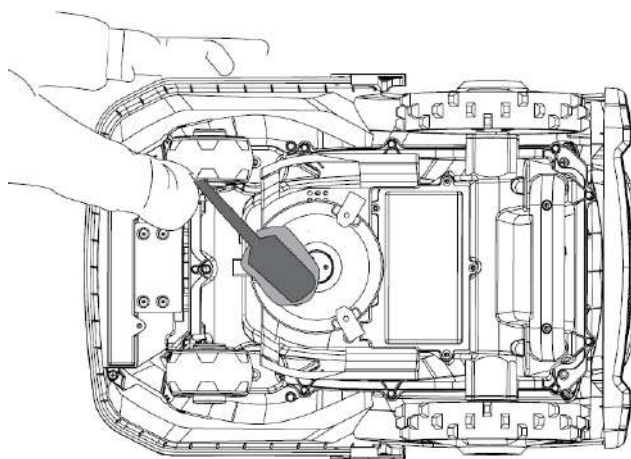
Nettoyage de la face inférieure

Utilisez des gants de travail au cas où ! Au moins une fois par mois, il sera nécessaire de nettoyer la tondeuse robotisée sur le dessous et surtout au niveau des lames.

N'oubliez pas de commencer par éteindre le robot. Placez le robot sur le côté sur une surface souple (par exemple, la pelouse) pour ne pas le rayer.

Utilisez une brosse douce ou un grattoir en plastique pour nettoyer l'herbe afin de garantir un bon résultat de tonte. Un nettoyage régulier réduit également le bruit et les vibrations de la coupe.

1. Vérifiez que le porte-couteau peut tourner librement.
2. Vérifiez que les lames peuvent tourner librement.
3. Vérifiez que la roue avant peut tourner et pivoter librement.



Important ! Un nettoyage régulier est essentiel pour que le robot fonctionne comme il se doit!

Veillez à suivre les conseils de nettoyage ci-dessus - et faites-le souvent. L'herbe se dépose facilement partout et peut affecter les capteurs et les fonctionnalités. Surtout avant l'entreposage hivernal ! Les problèmes causés par un manque de nettoyage ne.

Nettoyage de la station de charge.

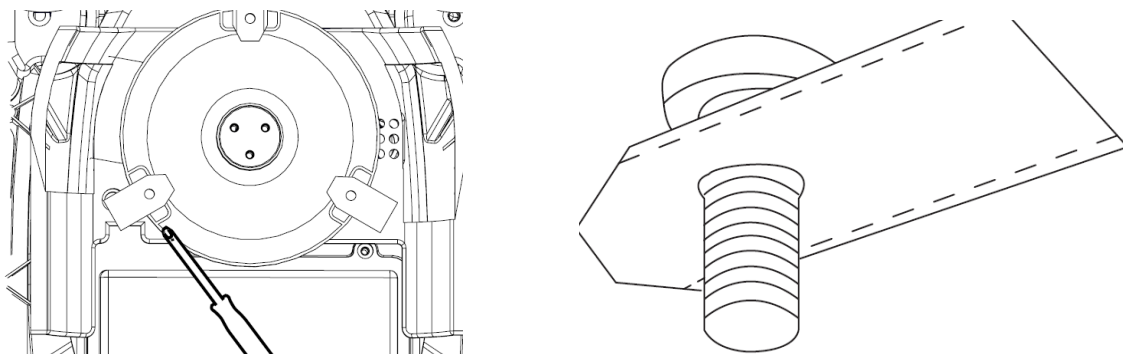
Tout comme le robot doit être nettoyé souvent, il est bon de nettoyer la station de charge en même temps. Enlevez l'herbe et la terre sur la plaque de roulement. Coupez l'herbe qui pousse autour de la station de charge. Utilisez une simple cisaille à herbe.

Tous les deux mois environ, les contacts de charge de la station de charge et du robot doivent être inspectés et éventuellement nettoyés. Utilisez du papier abrasif fin ou de la laine d'acier pour éliminer toute trace de rouille ou de fer sur les connecteurs de charge.

Lames de coupe

Les lames ont deux côtés tranchants. Elles peuvent donc être retournées lorsqu'elles sont devenues floues d'un côté. Il est recommandé de remplacer toutes les lames et les vis (en même temps) après chaque saison pour garantir un bon résultat de coupe. (gardez un œil sur les lames et remplacez-les plus souvent si nécessaire). Les lames de coupe peuvent être facilement changées. Utilisez un tournevis Phillips (éteignez le robot avant de travailler sur les lames). Dévissez la vis, retirez la saleté et les débris d'herbe sur le disque de la lame. Remplacez les lames par des neuves et remplacez en même temps les vis. Utilisez les lames et les vis supplémentaires fournies. Assurez-vous que les vis des lames sont bien serrées. Utilisez des gants pour protéger vos mains.

Remarque: Les 3 lames doivent être tournées ou changées en même temps pour éviter tout déséquilibre.



Important: Inspectez les vis des lames lorsque vous retournez les lames. Comme les rotations des lames entaillent la vis, il est nécessaire de changer les vis en même temps que les lames. N'utilisez que des lames originales. Voir la section 22 " Accessoires ".

20. Stockage hivernal

- Lorsque vous coupez l'herbe pour la dernière fois de l'année, la hauteur de coupe ne doit pas être inférieure à 40 mm. Si l'herbe est coupée plus bas, le système racinaire de l'herbe s'affaiblit et cela peut provoquer des taches jaunes.
- Lors du stockage du robot tondeuse en hiver, il est recommandé de rentrer le robot et la station de charge à l'intérieur et de les garder au sec et au chaud, et d'éteindre l'interrupteur principal (OFF) pour protéger la batterie. Chargez complètement la batterie de la tondeuse robot dans la station de charge avant de rentrer le robot pour l'hiver.
- La batterie de la tondeuse robot est une batterie au lithium sans entretien, dont la durée de vie est estimée à 3-5 ans, en fonction de l'utilisation, de l'environnement et de l'entretien hivernal. La batterie ne doit pas être exposée au gel!
Il est recommandé de rentrer la station de charge à l'intérieur en hiver. Le câble périphérique ne doit PAS être relevé!
- Il est important de charger la tondeuse robot 1 à 2 fois pendant l'hivernage (au moins tous les 3 mois) pour garantir la santé de la batterie. Prenez le robot tondeuse et mettez-le dans la station de charge et chargez-le complètement pendant 2 à 3 heures (vous pouvez le faire à l'intérieur). Sortez ensuite le robot de la station de charge et laissez-le dans une pièce sèche et chaude. Si ces charges d'hiver ne sont pas respectées, la batterie risque de perdre de sa capacité ou de s'effondrer complètement (non couvert par la garantie).
- Vérifiez que tous les boulons, vis et écrous sont correctement serrés, car cela garantit les meilleures conditions de travail pour le robot. Remplacez les pièces usées et cassées.

Préparatifs pour le printemps

Après l'hivernage, il est bon de nettoyer les connecteurs de charge de la station de charge et les plaques de charge de la tondeuse robot avec une brosse rigide. Cela améliorera la connexion électrique lors de la charge.

21. Remplacement de la batterie

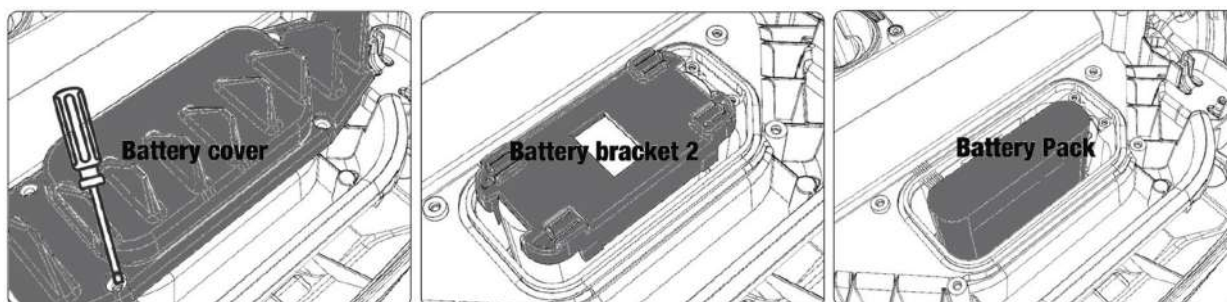
AVERTISSEMENT

Avant d'essayer de régler, de réparer ou de remplacer la batterie, les lames ou d'autres pièces détachées, il est **IMPORTANT** que le robot soit complètement éteint et que vous utilisiez un équipement de sécurité sous forme de gants de protection.

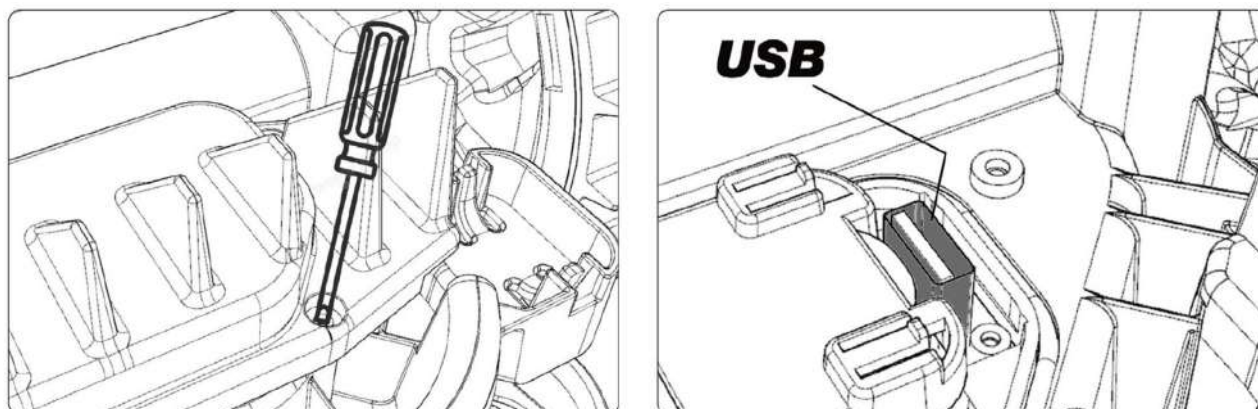
La durée de vie de la batterie dépend de la charge de travail, de l'entretien et de l'entreposage hivernal.

Dans des conditions normales, la durée de vie sera de 3 à 5 ans. La batterie se remplace facilement en suivant les étapes suivantes:

1. Retourner le robot à l'envers
2. Retirez toute l'herbe et la saleté autour du couvercle de la batterie avant de le retirer.
3. Dévissez les vis qui maintiennent le couvercle de la batterie. Retirez le couvercle de la batterie
4. Retirez le support de batterie situé au-dessus de la batterie.
5. Retirez délicatement l'ancienne pile. Appuyez sur le verrouillage de la pince et relâchez les connecteurs. **REMARQUE:** Ne tirez pas sur les câbles. Tenez les connecteurs et relâchez la pince de verrouillage.
6. Connectez une nouvelle batterie d'origine en branchant les connecteurs jusqu'à ce qu'ils s'enclenchent.
7. Insérez la batterie dans le support situé au bas de la chambre, remettez le support de la batterie et le couvercle de la batterie en place et serrez les vis.



Un port USB se trouve sous le couvercle de la batterie. Ce port USB ne doit normalement être utilisé que par un atelier de maintenance agréé. Mais il peut également être utilisé pour extraire un fichier journal du robot. Veillez à ce qu'il ne soit pas recouvert d'herbe ou de saleté.



22. Accessoires

Il est possible d'acheter certains accessoires/pièces de rechange pour le robot.

N° d'art.	Description	Photo
90070223	Jeu de lames : 9 lames 9 vis	
90070221	Câble de délimitation supplémentaire: 170 m	
90070222	Des pinces à linge supplémentaires: 100 pièces.	
90070224	Paquet de manchons en silicone: Composé de 6 manchons de connexion étanches	
90070215 Pour TMX 600/1000/1300 90070216 Pour TMX 1600/2000	Toit du garage pour la station de recharge: Se compose de 2 pieds en aluminium et d'un toit solaire protégé contre les UV (partiellement transparent) et s'intègre à la station de recharge elle-même.	

La liste des accessoires sera élargie, tout comme le contenu de certains des accessoires affichés peut changer.

Consultez la dernière liste d'accessoires sous les robots TMX sur www.texas-garden.com.

23. Codes d'erreur

Affiche	Avis	Solution
E1	Robot en dehors de la zone de travail	Vérifiez si le robot se trouve dans la zone de travail. Dans l'affirmative: 1. Vérifiez si la station de charge est correctement connectée à l'alimentation électrique et à la prise de courant. 2. Vérifiez si les fils de liaison sont correctement branchés sur le connecteur de la station de charge (rouge/noir).
E2	Moteur de roue bloqué (verrouillé/ endommagé)	1. Éteignez complètement le robot (en maintenant le bouton d'arrêt enfoncé) et transportez-le dans une zone plane sans obstacles. 2. Allumez le robot, entrez le code PIN, appuyez sur START et OK. 3. Si le message d'erreur apparaît toujours, éteignez le robot. Retournez le robot et vérifiez que rien n'empêche les roues de tourner. 4. Retirez tout obstacle qui bloque les roues, retournez le robot, mettez-le sous tension et appuyez sur START puis sur OK.
E3	Moteur de la lame bloqué	1. Éteignez complètement le robot (en maintenant le bouton d'arrêt enfoncé). 2. Retournez le robot et vérifiez que rien n'empêche le disque de la lame de tourner. 3. Retirez tout obstacle qui bloque le disque de la lame. 4. Déplacez le robot vers une zone où l'herbe est courte ou réglez la hauteur de coupe au maximum (60 mm). Mettez-le en marche, appuyez sur START et puis OK.
E4	Le capteur d'obstacles ne fonctionne pas.	1. Le couvercle supérieur n'est peut-être pas monté correctement. Appuyez fermement sur la machine (sur les 4 bâtons du capteur). 2. Éteignez le robot et transportez-le sur une surface plane sans obstacles. 3. Retirez le couvercle supérieur (voir section 18) et vérifiez s'il y a 2 aimants ronds l'un à côté de l'autre à l'intérieur - à l'avant près du bord intérieur. Si les aimants sont absents, le couvercle supérieur doit être remplacé. 4. Allumez le robot, appuyez sur START puis sur OK.
E5	Le robot a été soulevé	1. Éteignez le robot et transportez-le sur une surface plane sans obstacles. 2. Allumez le robot, saisissez le code PIN, appuyez sur START puis sur OK. 3. Si le message d'erreur apparaît toujours, éteignez le robot, retournez-le et vérifiez si quelque chose empêche l'axe de la roue avant de tourner. 4. Enlevez tout obstacle qui bloque la roue avant, tournez la roue avant. 5. robot à nouveau. Allumez-le, entrez le code PIN et appuyez sur START puis sur OK.
E6	Le capteur a détecté que le robot a été renversé.	1. Vérifiez si les pentes sont trop raides ou trop humides pour être franchies, ou si le robot a heurté quelque chose qui l'a fait basculer. Si nécessaire, cette zone doit être évitée lors du déplacement du câble périphérique. 2. Retournez le robot dans la bonne position, appuyez sur START puis sur OK.

Affiche	Avis	Solution
E7	Le capteur d'inclinaison a été déclenché La pente est peut-être trop raide	Si la pente de la pelouse est supérieure à 24°, le robot peut s'arrêter. Cette zone doit être retirée de la zone de coupe. 1. Éteignez le robot et transportez-le sur une surface plane sans obstacles. 2. Allumez le robot, entrez le mot de passe, appuyez sur START puis sur OK.
E8	Échec du retour à la station de charge	1. Vérifiez que le câble périphérique situé devant la station de charge est droit sur 1 m, sans angle ni obstacle, afin de garantir une connexion correcte. 2. La station de charge doit être placée sur une surface parfaitement plane et solide. Elle ne doit pas être placée sur une surface inclinée. 3. Évitez qu'il y ait plus de 2 mètres de câble spiralé à proximité de la station de charge, car cela peut interférer avec le signal. Si nécessaire, déplacez le câble en excès et raccourcissez-le. 4. Veillez à enlever ou à couper l'herbe qui pousse autour de la station de recharge. 5. Soulevez manuellement le robot dans la station de charge pour le charger. Lorsque le robot est entièrement chargé, mettez-le sous tension, appuyez sur START, puis sur OK.
E9	Bloqué	1. Placez le robot dans une autre zone sans obstacle et redémarrez-le.
E11	Pas de signal du câble périphérique	Vérifiez la diode LED de la station de charge lorsque le robot se trouve dans la zone de travail. Si elle s'allume en rouge cela signifie qu'il n'y a pas de signal dans le câble périphérique. 2. Vérifiez si les fils de liaison sont correctement branchés sur le connecteur de la station de charge (rouge/noir). 3. Vérifiez s'il y a une rupture le long du câble périphérique.
E12	Défaut de batterie	La batterie est sûrement défectueuse et doit être remplacée. Essayez de redémarrer le robot pour voir s'il fonctionne. Évitez d'exposer le robot à des chaleurs ou des froids extrêmes.
E13	Défaut de charge	Vérifier que les broches de recharges soient propres sur le robot et sa station de charge.
E14	Dépassement de la zone de travail	La zone de travail dépasse la capacité. Réduisez la zone. Voir les instructions dans le mode d'emploi.
BP	La température de la batterie est trop élevée ou trop basse	1. Vérifiez si la batterie est très chaude. Si nécessaire, mettez le robot à l'ombre. Attendez que la batterie soit refroidie et redémarrez. Un garage/toit protège le robot des conditions météorologiques. 2. Vérifiez si la température de la batterie est trop basse (ne laissez pas le robot à l'extérieur si la température descend en dessous de 0 degré). Attendez que la batterie soit dans un environnement dont la température est supérieure à 5 degrés et redémarrez. 3. Si cela ne résout pas le problème, la batterie est probablement endommagée et doit être remplacée.
EE	Erreur inconnue	1. Le couvercle supérieur n'est peut-être pas monté correctement. Appuyez fermement sur la machine (sur les 4 bâtons du capteur). 2. Redémarrez le robot. Éteignez le robot et attendez 10 secondes. 3. Remettez le robot sous tension, saisissez le code PIN, appuyez sur START puis sur OK. Si le code d'erreur apparaît toujours, contactez Texas. 4. apparaît toujours, contactez Texas
LOCK	Multiple saisie d'un mot de passe faux	1. Maintenir le robot sous tension pendant 10 minutes. 2. Après 10 minutes, vous pouvez à nouveau entrer le mot de passe correct.

-	Augmentation du bruit Mauvais résultat de coupe	1. Les lames sont enveloppées d'herbe et ne peuvent pas tourner librement. Dévissez les lames, enlevez l'herbe et remettez-les en place. 2. Redémarrez le robot. Éteignez le robot et attendez 10 secondes. 3. Remettez le robot sous tension, entrez le mot de passe, appuyez sur START puis sur OK. Si le code d'erreur apparaît toujours, contactez Texas.
-	Le robot tourne en rond autour de lui-même	1. Vérifiez si l'une des roues peut tourner sans résistance. Si c'est le cas, le tuyau fendu dans cette roue peut s'être cassé et doit être changé. Contactez le Texas.

Si le robot n'est plus alimenté et ne peut pas être démarré, remettez-le manuellement dans la station de charge et rechargez-le avant de tenter de le dépanner. Pour les autres codes d'erreur, éteignez le robot et redémarrez-le. Si aucune de ces solutions ne résout le problème, contactez TEXAS. Quel que soit le problème rencontré, il est toujours recommandé d'essayer d'abord de redémarrer le robot et de voir si cela résout le problème. Éteignez le robot, attendez 10 secondes et rallumez-le.

Pour une assistance et un dépannage supplémentaire, contactez Texas par téléphone: +45 6395 5555.

24. Données techniques

Modèle	TMX 600	TMX 1000	TMX 1300	TMX 1600	TMX 2000
Art. Non.	90070241	90070243	90070244	90070245	90070247
Spécifications du moteur					
Modèle de moteur	Batterie	Batterie	Batterie	Batterie	Batterie
Type de moteur	20 V, 2,5 Ah litio	20 V, 5,0 Ah litio	20 V, 5,0 Ah litio	20 V, 5,0 Ah litio	20 V, 5,0 Ah litio
Système d'entraînement					
Capacité maximale	Jusqu'à 600 m ²	Jusqu'à 1000 m ²	Jusqu'à 1300 m ²	Jusqu'à 1600 m ²	Jusqu'à 2000 m ²
Temps de charge	120-140 min	100-120 min	100-120 min	100-120 min	100-120 min
Instrument					
Largeur de travail	20 cm	20 cm	20 cm	22 cm	22 cm
Système de lames	3 lames rotatives	3 lames rotatives	3 lames rotatives	3 lames rotatives	3 lames rotatives
Hauteur de travail min-max	20-60 mm	20-60 mm	20-60 mm	20-60 mm	20-60 mm
Réglages de la hauteur	9	9	9	9	9
Réglage de la hauteur	Central	Central	Central	Central	Central
Pont supérieur flottant	Plastique	Plastique	Plastique	Plastique	Plastique
Capteur de levage	Oui	Oui	Oui	Oui	Oui
Capteur d'obstacles	Oui	Oui	Oui	Oui	Oui
Capteur d'inversion	Oui	Oui	Oui	Oui	Oui
Capteur d'inclinaison	Oui	Oui	Oui	Oui	Oui
Capteur de pluie	Oui	Oui	Oui	Oui	Oui
Fonction de carte dans l'application	Non	Qui	Qui	Qui	Qui
Capteur à ultrasons	Non	Non	Non	Oui	Oui
Multizone	Oui	Oui	Oui	Oui	Oui
Planification	1	2 / Automatic	2 / Automatic	2 / Automatic	2 / Automatic
Pente	Max 24° / 40%	Max 24° / 40%	Max 24° / 40%	Max 24° / 40%	Max 24° / 40%
Équipement					
Câble périphérique	130 m	170 m	200 m	220 m	250 m
Pinces à linge	180 pièces.	230 pièces.	250 pièces.	280 pièces.	320 pièces.
Couteaux supplémentaires	6 pièces.	6 pièces.	6 pièces.	6 pièces.	6 pièces.
Station de charge	1 pièce (28W/1.1A)	1 pièce (76W/3.0A)	1 pièce (76W/3.0A)	1 pièce (76W/3.0A)	1 pièce (76W/3.0A)
Dimensions					
Longueur x Largeur x Hauteur	560 x 350 x 240 mm	560 x 350 x 240 mm	560 x 350 x 240 mm	600 x 470 x 250 mm	600 x 470 x 250 mm
Poids	8 kg	8,2 kg	8,2 kg	11 kg	11 kg

25. Déclaration UE de conformité

Par la présente, le fabricant, **Texas Andreas Petersen A/S, Knullen 22, DK-5260 Odense S, Danemark**, déclare que l'équipement suivant répond aux exigences de sécurité et de travail pertinentes conformément aux directives de l'UE:

1. Description du produit: **Tondeuse à gazon robotisée**
Fonction: **Tondeuse à gazon fonctionnant sur batterie**
2. Type/Modèle: **Type de machine:**
TMX600 (RMM600N20V), TMX1000 (RMM900N20V),
TMX1300 (RMM1200N20V)
TMX1600 (RML1600L20V), TMX2000 (RML2000L20V)
Modèle de chargeur: CB03A+CGF251/CB04A+CGF253
3. Numéro de série: **CE051680018500000000 - CE051680018799999999**
4. Directives européennes actuelles: **Directive sur les machines 2006/42/UE**
Directive basse tension 2014/35/UE
Directive CEM 2014/30/UE
Directive sur le bruit 2000/14/UE, modifiée par 2005/88/UE
Directive RoHS 2011/65/UE, modifiée par 2015/863/EU
5. Normes rencontrées: **EN 60335-1: 2012+A11: 2014+A13:2017+A1 :2019+ A2 :2019+A14: 2019 +A15: 2021**
EN 50636-2-107: 2015+A1: 2018+A2: 2020
EN IEC 55014-1: 2021, EN IEC 55014-2: 2021
EN 300 328 V.2.2.2, EN 303 447 V1.1.1
EN 301 489-1 V2.2.3, EN 301 489-3 V2.3.2
EN 301 489-17 V3.2.4
ISO 11094:1991, EN ISO 3744:1995, EN ISO 3744:2010,
IEC 62321-3-1:2013; IEC 62321-4:2013+AMD1:2017
IEC 62321-5:2013; IEC 62321-6:2015, IEC 62321-8:2017
IEC 62321-7-1: 2013, IEC 62321-7-2: 2017,
EN IEC 61000-3-2: 2019+A1: 2021, EN 50419: 2006
EN 61000-3-3: 2013+A1: 2019+A2: 2021
EN 60335-2-29: 2021, EN 62233: 2008
EN IEC 60335-1: 2012+A11: 2014+A13: 2017+ A1: 2019+A2: 2019+A14: 2019+A15: 2021
6. Responsable de la documentation: **Johnny Lolk, Knullen 22, DK-5260 Odense S**

TMX600/1000/1300	Niveau de pression acoustique mesuré	L_{pA} 41 dB(A) K_{pA}: 3 dB(A)
TMX600/1000/1300	Niveau de puissance acoustique garanti	L_{wA} 58 dB(A) K_{pA}: 3 dB(A)
TMX1600/2000	Niveau de pression acoustique mesuré	L_{pA} 41 dB(A) K_{pA}: 3 dB(A)
TMX1600/2000	Niveau de puissance acoustique garanti	L_{wA} 57 dB(A) K_{pA}: 3 dB(A)

Méthode d'évaluation de la conformité pour l'annexe VI - Directive européenne 2000/14/EU

Texas Andreas Petersen A/S
Knullen 22 • DK-5260 Odense S

24.10.2024



Johnny Lolk, PDG



